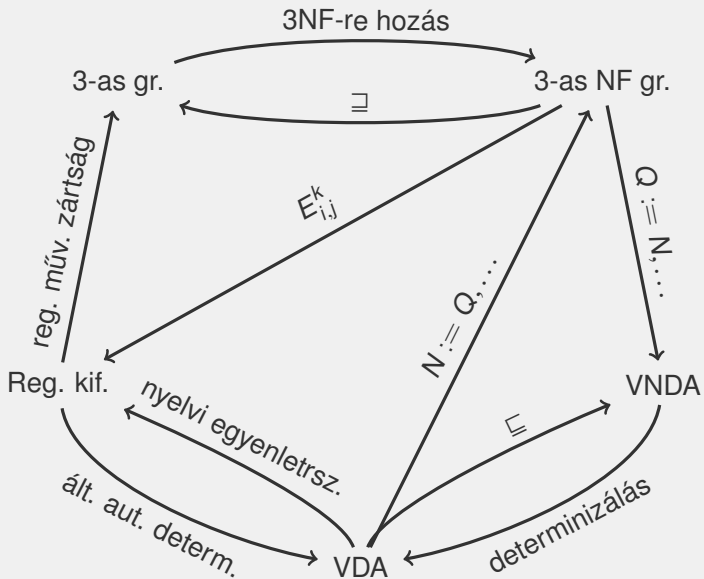


# A számításelmélet alapjai I.

## 7. előadás

előadó: Tichler Krisztián  
ktichler@inf.elte.hu

# $\mathcal{L}_3$ -at leíró formális eszközök



# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

(Emlékeztető:)

## Arden tétele

Adottak az  $R$  és  $Q$  reguláris kifejezések. Az  $X = Q \cdot X + R$  egyenletnek  $X$ -re vonatkozó megoldása  $X = Q^* \cdot R$ . Amennyiben  $\varepsilon \notin Q$ , akkor az egyenletnek ez az egyetlen megoldása.

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

(Emlékeztető:)

## Arden tétele

Adottak az  $R$  és  $Q$  reguláris kifejezések. Az  $X = Q \cdot X + R$  egyenletnek  $X$ -re vonatkozó megoldása  $X = Q^* \cdot R$ . Amennyiben  $\varepsilon \notin Q$ , akkor az egyenletnek ez az egyetlen megoldása.

Arden tételét általánosabb alakban is kimondhatjuk (a bizonyítás ugyanaz):

## Arden tétele

Legyenek az  $L_1$  és  $L_2$  nyelvek adottak. Az  $X = L_1 X \cup L_2$  egyenletnek  $X$ -re vonatkozó megoldása  $X = L_1^* L_2$ . Amennyiben  $\varepsilon \notin L_1$ , akkor az egyenletnek ez az egyetlen megoldása.

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

(Emlékeztető:)

## Arden tétele

Adottak az  $R$  és  $Q$  reguláris kifejezések. Az  $X = Q \cdot X + R$  egyenletnek  $X$ -re vonatkozó megoldása  $X = Q^* \cdot R$ . Amennyiben  $\varepsilon \notin Q$ , akkor az egyenletnek ez az egyetlen megoldása.

Arden tételét általánosabb alakban is kimondhatjuk (a bizonyítás ugyanaz):

## Arden tétele

Legyenek az  $L_1$  és  $L_2$  nyelvek adottak. Az  $X = L_1 X \cup L_2$  egyenletnek  $X$ -re vonatkozó megoldása  $X = L_1^* L_2$ . Amennyiben  $\varepsilon \notin L_1$ , akkor az egyenletnek ez az egyetlen megoldása.

A zártsági tétel miatt ha  $L_1$  és  $L_2$   $\mathcal{L}_i$ -beli, akkor  $X$  is.

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Tétel

Legyen  $\mathbf{x} = \mathbf{M}\mathbf{x} \cup \mathbf{v}$  nyelvi egyenletrendszer, ahol az

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} L_{11} & \cdots & L_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ L_{n1} & \cdots & L_{nn} \end{bmatrix} \text{ nyelvmátrix és a } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_n \end{bmatrix} \text{ nyelvvektor}$$

adottak és az  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{bmatrix}$  ismeretlen nyelvekből álló vektort

keressük.

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Tétel

Legyen  $\mathbf{x} = \mathbf{M}\mathbf{x} \cup \mathbf{v}$  nyelvi egyenletrendszer, ahol az

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} L_{11} & \cdots & L_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ L_{n1} & \cdots & L_{nn} \end{bmatrix} \text{ nyelvmátrix és a } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_n \end{bmatrix} \text{ nyelvvektor}$$

adottak és az  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{bmatrix}$  ismeretlen nyelvekből álló vektort

keressük. Ha  $\mathcal{L} = \bigcup_{j=1}^n \bigcup_{k=1}^n \{L_{jk}\} \cup \bigcup_{j=1}^n \{L_j\} \subseteq \mathcal{L}_i$  ( $i \in \{0, 1, 2, 3\}$ ) és  $\varepsilon \notin L_{jk}$  ( $1 \leq j \leq n, 1 \leq k \leq n$ ), akkor az egyenletrendszernek egyértelműen létezik  $\mathcal{L}_i$ -beli megoldása, melynek elemei  $\mathcal{L}$  elemeiből reguláris műveletekkel megkaphatók.

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Tétel

Legyen  $\mathbf{x} = \mathbf{M}\mathbf{x} \cup \mathbf{v}$  nyelvi egyenletrendszer, ahol az

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} L_{11} & \cdots & L_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ L_{n1} & \cdots & L_{nn} \end{bmatrix} \text{ nyelvmátrix és a } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_n \end{bmatrix} \text{ nyelvvektor}$$

adottak és az  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{bmatrix}$  ismeretlen nyelvekből álló vektort

keressük. Ha  $\mathcal{L} = \bigcup_{j=1}^n \bigcup_{k=1}^n \{L_{jk}\} \cup \bigcup_{j=1}^n \{L_j\} \subseteq \mathcal{L}_i$  ( $i \in \{0, 1, 2, 3\}$ ) és

$\varepsilon \notin L_{jk}$  ( $1 \leq j \leq n, 1 \leq k \leq n$ ), akkor az egyenletrendszernek egyértelműen létezik  $\mathcal{L}_i$ -beli megoldása, melynek elemei  $\mathcal{L}$  elemeiből reguláris műveletekkel megkaphatók.

**Megjegyzés:** A  $j$ . egyenlet tehát  $X_j = L_{j1}X_1 \cup \cdots \cup L_{jn}X_n \cup L_j$ .



# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Bizonyításvázlat:

Gauss eliminációval redukáljuk az egyenletek és az ismeretlenek számát:

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Bizonyításvázlat:

Gauss eliminációval redukáljuk az egyenletek és az ismeretlenek számát:

Az utolsó egyenlet:  $X_n = L_{nn}X_n \cup \bigcup_{k=1}^{n-1} L_{nk}X_k \cup L_n$ .

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Bizonyításvázlat:

Gauss eliminációval redukáljuk az egyenletek és az ismeretlenek számát:

Az utolsó egyenlet:  $X_n = L_{nn}X_n \cup \bigcup_{k=1}^{n-1} L_{nk}X_k \cup L_n$ .

Arden tétele alapján az utolsó egyenletből

$X_n = L_{nn}^*(\bigcup_{k=1}^{n-1} L_{nk}X_k \cup L_n)$ , amiből az  $\mathbf{x}' = \mathbf{M}'\mathbf{x}' \cup \mathbf{v}'$  nyelvi

egyenletrendszer adódik az  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_{n-1} \end{bmatrix}$  ismeretlenekre, ahol

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Bizonyításvázlat:

Gauss eliminációval redukáljuk az egyenletek és az ismeretlenek számát:

Az utolsó egyenlet:  $X_n = L_{nn}X_n \cup \bigcup_{k=1}^{n-1} L_{nk}X_k \cup L_n$ .

Arden tétele alapján az utolsó egyenletből

$X_n = L_{nn}^*(\bigcup_{k=1}^{n-1} L_{nk}X_k \cup L_n)$ , amiből az  $\mathbf{x}' = \mathbf{M}'\mathbf{x}' \cup \mathbf{v}'$  nyelvi

egyenletrendszer adódik az  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_{n-1} \end{bmatrix}$  ismeretlenekre, ahol

$\mathbf{M}' = \begin{bmatrix} L'_{11} & \cdots & L'_{1(n-1)} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ L'_{(n-1)1} & \cdots & L'_{(n-1)(n-1)} \end{bmatrix}$  nyelvmátrix és  $\mathbf{v}' = \begin{bmatrix} L'_1 \\ \vdots \\ L'_{n-1} \end{bmatrix}$ ,

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Bizonyításvázlat:

Gauss eliminációval redukáljuk az egyenletek és az ismeretlenek számát:

Az utolsó egyenlet:  $X_n = L_{nn}X_n \cup \bigcup_{k=1}^{n-1} L_{nk}X_k \cup L_n$ .

Arden tétele alapján az utolsó egyenletből

$X_n = L_{nn}^*(\bigcup_{k=1}^{n-1} L_{nk}X_k \cup L_n)$ , amiből az  $\mathbf{x}' = \mathbf{M}'\mathbf{x}' \cup \mathbf{v}'$  nyelvi

egyenletrendszer adódik az  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_{n-1} \end{bmatrix}$  ismeretlenekre, ahol

$\mathbf{M}' = \begin{bmatrix} L'_{11} & \cdots & L'_{1(n-1)} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ L'_{(n-1)1} & \cdots & L'_{(n-1)(n-1)} \end{bmatrix}$  nyelvmátrix és  $\mathbf{v}' = \begin{bmatrix} L'_1 \\ \vdots \\ L'_{n-1} \end{bmatrix}$ ,

továbbá  $L'_{jk} = L_{jk} \cup L_{jn}L_{nn}^*L_{nk}$  és  $L'_j = L_j \cup L_{jn}L_{nn}^*L_n$ .

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

Egyel kevesebb egyenlet, egyel kevesebb ismeretlen. Látható, hogy  $\varepsilon \notin L'_{jk}$  továbbá  $L'_{jk} \in \mathcal{L}_i$  a zártsági tétel miatt.

Végül egyetlen, egyismeretlenes lineáris nyelvi egyenletünk marad, amit Arden tétele alapján megoldhatunk. A többi ismeretlen értéke visszahelyettesítéssel adódik.

Az egyértelműséget nem bizonyítjuk, hasonlóan látható, mint Arden tételének bizonyításában.

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az

$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$

egyenletrendszert!

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az 
$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$
 egyenletrendszert!

## Megoldás:

Az első egyenletből kifejezzük  $X$ -et Arden tétele alapján:



# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az 
$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$
 egyenletrendszert!

## Megoldás:

Az első egyenletből kifejezzük  $X$ -et Arden tétele alapján:

$$X = (a^*b)^*(ba + b^*aY).$$

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az 
$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$
 egyenletrendszert!

## Megoldás:

Az első egyenletből kifejezzük  $X$ -et Arden tétele alapján:

$$X = (a^*b)^*(ba + b^*aY).$$

$$Y = b^*a(a^*b)^*(ba + b^*aY) + a^*bY + ab$$

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az 
$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$
 egyenletrendszert!

## Megoldás:

Az első egyenletből kifejezzük  $X$ -et Arden tétele alapján:

$$X = (a^*b)^*(ba + b^*aY).$$

$$Y = b^*a(a^*b)^*(ba + b^*aY) + a^*bY + ab$$

$$Y = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)Y + (b^*a(a^*b)^*ba + ab),$$

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az 
$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$
 egyenletrendszert!

## Megoldás:

Az első egyenletből kifejezzük  $X$ -et Arden tétele alapján:

$$X = (a^*b)^*(ba + b^*aY).$$

$$Y = b^*a(a^*b)^*(ba + b^*aY) + a^*bY + ab$$

$$Y = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)Y + (b^*a(a^*b)^*ba + ab), \text{ amiből}$$

$$Y = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)^*(b^*a(a^*b)^*ba + ab).$$

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az 
$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$
 egyenletrendszert!

## Megoldás:

Az első egyenletből kifejezzük  $X$ -et Arden tétele alapján:

$$X = (a^*b)^*(ba + b^*aY).$$

$$Y = b^*a(a^*b)^*(ba + b^*aY) + a^*bY + ab$$

$$Y = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)Y + (b^*a(a^*b)^*ba + ab), \text{ amiből}$$

$$Y = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)^*(b^*a(a^*b)^*ba + ab).$$

$$\text{Hasonlóan: } X = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)^*(b^*a(a^*b)^*ab + ba).$$

# Lineáris nyelvi egyenletrendszerek megoldása

## Példa:

Oldjuk meg az 
$$\begin{aligned} X &= a^*bX + b^*aY + ba \\ Y &= b^*aX + a^*bY + ab \end{aligned}$$
 egyenletrendszert!

## Megoldás:

Az első egyenletből kifejezzük  $X$ -et Arden tétele alapján:

$$X = (a^*b)^*(ba + b^*aY).$$

$$Y = b^*a(a^*b)^*(ba + b^*aY) + a^*bY + ab$$

$$Y = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)Y + (b^*a(a^*b)^*ba + ab), \text{ amiből}$$

$$Y = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)^*(b^*a(a^*b)^*ba + ab).$$

$$\text{Hasonlóan: } X = (b^*a(a^*b)^*b^*a + a^*b)^*(b^*a(a^*b)^*ab + ba).$$

A megoldás egyértelmű.

# Automata adott állapotra vonatkozó maradéknyelve

(Emlékeztető:)

Egy  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges determinisztikus automata egy  $q \in Q$  **állapotára vonatkozó maradéknyelve** alatt az  $L(A, q) := \{v \in T^* \mid \delta(q, v) \in F\}$  nyelvet értettük.

# Automata adott állapotra vonatkozó maradéknyelve

(Emlékeztető:)

Egy  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges determinisztikus automata egy  $q \in Q$  **állapotára vonatkozó maradéknyelve** alatt az  $L(A, q) := \{v \in T^* \mid \delta(q, v) \in F\}$  nyelvet értettük.

Az  $L(A, q)$  tehát azokat a  $v$  szavakat tartalmazza, amelyek hatására az automata  $q$ -ból végállapotba kerül.



# Automata adott állapotra vonatkozó maradéknyelve

(Emlékeztető:)

Egy  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges determinisztikus automata egy  $q \in Q$  **állapotára vonatkozó maradéknyelve** alatt az  $L(A, q) := \{v \in T^* \mid \delta(q, v) \in F\}$  nyelvet értettük.

Az  $L(A, q)$  tehát azokat a  $v$  szavakat tartalmazza, amelyek hatására az automata  $q$ -ból végállapotba kerül.

Tehát  $L(A, q_0) = L(A)$  és  $\varepsilon \in L(A, q) \iff q \in F$ .

# Automata adott állapotra vonatkozó maradéknyelve

(Emlékeztető:)

Egy  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges determinisztikus automata egy  $q \in Q$  **állapotára vonatkozó maradéknyelve** alatt az  $L(A, q) := \{v \in T^* \mid \delta(q, v) \in F\}$  nyelvet értettük.

Az  $L(A, q)$  tehát azokat a  $v$  szavakat tartalmazza, amelyek hatására az automata  $q$ -ból végállapotba kerül.

Tehát  $L(A, q_0) = L(A)$  és  $\varepsilon \in L(A, q) \iff q \in F$ .

Vegyük továbbá észre, hogy fennállnak a következő nyelvi egyenletek:

# Automata adott állapotra vonatkozó maradéknyelve

(Emlékeztető:)

Egy  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges determinisztikus automata egy  $q \in Q$  **állapotára vonatkozó maradéknyelve** alatt az  $L(A, q) := \{v \in T^* \mid \delta(q, v) \in F\}$  nyelvet értettük.

Az  $L(A, q)$  tehát azokat a  $v$  szavakat tartalmazza, amelyek hatására az automata  $q$ -ból végállapotba kerül.

Tehát  $L(A, q_0) = L(A)$  és  $\varepsilon \in L(A, q) \iff q \in F$ .

Vegyük továbbá észre, hogy fennállnak a következő nyelvi egyenletek:

$$L(A, q) = \sum_{t \in T} t L(A, \delta(q, t)) + \begin{cases} \emptyset & \text{ha } q \notin F \\ \varepsilon & \text{ha } q \in F \end{cases}$$

# Automata adott állapotra vonatkozó maradéknyelve

(Emlékeztető:)

Egy  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges determinisztikus automata egy  $q \in Q$  **állapotára vonatkozó maradéknyelve** alatt az  $L(A, q) := \{v \in T^* \mid \delta(q, v) \in F\}$  nyelvet értettük.

Az  $L(A, q)$  tehát azokat a  $v$  szavakat tartalmazza, amelyek hatására az automata  $q$ -ból végállapotba kerül.

Tehát  $L(A, q_0) = L(A)$  és  $\varepsilon \in L(A, q) \iff q \in F$ .

Vegyük továbbá észre, hogy fennállnak a következő nyelvi egyenletek:

$$L(A, q) = \sum_{t \in T} t L(A, \delta(q, t)) + \begin{cases} \emptyset & \text{ha } q \notin F \\ \varepsilon & \text{ha } q \in F \end{cases}$$

Megoldjuk  $L(A) = L(A, q_0)$ -ra. A megoldás egyértelmű az előző tétel szerint, de azért is, mert  $L(A, q)$  egyértelmű.

# VDA-hoz reguláris kifejezés

Példa:

	<i>a</i>	<i>b</i>	<i>c</i>
→ $q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$
$q_1$	$q_4$	$q_2$	$q_4$
$q_2$	$q_0$	$q_4$	$q_3$
← $q_3$	$q_4$	$q_3$	$q_4$
$q_4$	$q_4$	$q_4$	$q_4$

# VDA-hoz reguláris kifejezés

**Példa:**

	<i>a</i>	<i>b</i>	<i>c</i>
→ $q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$
$q_1$	$q_4$	$q_2$	$q_4$
$q_2$	$q_0$	$q_4$	$q_3$
← $q_3$	$q_4$	$q_3$	$q_4$
$q_4$	$q_4$	$q_4$	$q_4$

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

# VDA-hoz reguláris kifejezés

## Példa:

	a	b	c
→ q <sub>0</sub>	q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>3</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>
← q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

$$\text{Észrevétel: } L(A, q_4) = \emptyset$$

# VDA-hoz reguláris kifejezés

## Példa:

	$a$	$b$	$c$
$\rightarrow q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$
$q_1$	$q_4$	$q_2$	$q_4$
$q_2$	$q_0$	$q_4$	$q_3$
$\leftarrow q_3$	$q_4$	$q_3$	$q_4$
$q_4$	$q_4$	$q_4$	$q_4$

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

$$\text{Észrevétel: } L(A, q_4) = \emptyset$$

$$X = aY + bZ + cV$$

$$Y = bZ$$

$$Z = aX + cV$$

$$V = bV + \varepsilon$$

$$X = ?$$



# VDA-hoz reguláris kifejezés

**Példa:**

	a	b	c
→ q <sub>0</sub>	q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>3</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>
← q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

$$\text{Észrevétel: } L(A, q_4) = \emptyset$$

$$X = aY + bZ + cV$$

$$Y = bZ$$

$$Z = aX + cV$$

$$V = bV + \varepsilon$$

$$X = ?$$

$$V = b^*,$$

# VDA-hoz reguláris kifejezés

**Példa:**

	a	b	c
→ q <sub>0</sub>	q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>3</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>
← q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

$$\text{Észrevétel: } L(A, q_4) = \emptyset$$

$$X = aY + bZ + cV$$

$$Y = bZ$$

$$Z = aX + cV$$

$$V = bV + \varepsilon$$

$$X = ?$$

$$V = b^*, \quad Z = aX + cb^*, \quad Y = b(aX + cb^*),$$

# VDA-hoz reguláris kifejezés

**Példa:**

	a	b	c
→ q <sub>0</sub>	q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>3</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>
← q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

$$\text{Észrevétel: } L(A, q_4) = \emptyset$$

$$X = aY + bZ + cV$$

$$Y = bZ$$

$$Z = aX + cV$$

$$V = bV + \varepsilon$$

$$X = ?$$

$$V = b^*, \quad Z = aX + cb^*, \quad Y = b(aX + cb^*),$$

$$X = ab(aX + cb^*) + b(aX + cb^*) + cb^*,$$

# VDA-hoz reguláris kifejezés

**Példa:**

	a	b	c
→ $q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$
$q_1$	$q_4$	$q_2$	$q_4$
$q_2$	$q_0$	$q_4$	$q_3$
← $q_3$	$q_4$	$q_3$	$q_4$
$q_4$	$q_4$	$q_4$	$q_4$

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

$$\text{Észrevétel: } L(A, q_4) = \emptyset$$

$$X = aY + bZ + cV$$

$$Y = bZ$$

$$Z = aX + cV$$

$$V = bV + \varepsilon$$

$$X = ?$$

$$V = b^*, \quad Z = aX + cb^*, \quad Y = b(aX + cb^*),$$

$$X = ab(aX + cb^*) + b(aX + cb^*) + cb^*,$$

$$X = (aba + ba)X + (abc + bc + c)b^*,$$

# VDA-hoz reguláris kifejezés

**Példa:**

	a	b	c
→ q <sub>0</sub>	q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>3</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>
← q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>
q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>4</sub>

**Megoldás:** Az egyenletrendszer:

$$X := L(A, q_0), \quad Y := L(A, q_1),$$

$$Z := L(A, q_2), \quad V := L(A, q_3),$$

$$\text{Észrevétel: } L(A, q_4) = \emptyset$$

$$X = aY + bZ + cV$$

$$Y = bZ$$

$$Z = aX + cV$$

$$V = bV + \varepsilon$$

$$X = ?$$

$$V = b^*, \quad Z = aX + cb^*, \quad Y = b(aX + cb^*),$$

$$X = ab(aX + cb^*) + b(aX + cb^*) + cb^*,$$

$$X = (aba + ba)X + (abc + bc + c)b^*,$$

$$X = (aba + ba)^*(abc + bc + c)b^*.$$

# Általánosított automata

Legyen  $\mathcal{R}(T)$  a  $T$  feletti reguláris kifejezések halmaza.

# Általánosított automata

Legyen  $\mathcal{R}(T)$  a  $T$  feletti reguláris kifejezések halmaza.

## Definíció

Az **általánosított automata** defíciója megegyezik a véges nemdeteminisztikus automata defíciójával azzal a kivétellel, hogy  $\delta$  átmenetfüggvényére  $\delta : Q \times \mathcal{R}(T) \rightarrow \mathcal{P}(Q)$  teljesül.

# Általánosított automata

Legyen  $\mathcal{R}(T)$  a  $T$  feletti reguláris kifejezések halmaza.

## Definíció

Az **általánosított automata** defíciója megegyezik a véges nemdeteminisztikus automata defíciójával azzal a kivétellel, hogy  $\delta$  átmenetfüggvényére  $\delta : Q \times \mathcal{R}(T) \rightarrow \mathcal{P}(Q)$  teljesül.

Átmenetdiagramos ábrázolásában az a különbség, hogy az éleinek címkéi betűk helyett általánosabban,  $T$  feletti reguláris kifejezések lehetnek.



# Általánosított automata által felismert nyelv

## Definíció

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  egy általánosított automata és legyenek  $u, v \in QT^*$  konfigurációk. Az  $A$  automata az  $u$  szót **egy lépésben** (közvetlenül) a  $v$  szóra **redukálja** (jelölés:  $u \Rightarrow_A v$ ), ha van olyan  $q, p \in Q$ ,  $z, w \in T^*$ ,  $R \in \mathcal{R}(T)$ , hogy  $p \in \delta(q, R)$ ,  $z \in L(R)$ ,  $u = qzw$  és  $v = pw$  teljesül.

# Általánosított automata által felismert nyelv

## Definíció

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  egy általánosított automata és legyenek  $u, v \in QT^*$  konfigurációk. Az  $A$  automata az  $u$  szót **egy lépésben** (közvetlenül) a  $v$  szóra **redukálja** (jelölés:  $u \Rightarrow_A v$ ), ha van olyan  $q, p \in Q$ ,  $z, w \in T^*$ ,  $R \in \mathcal{R}(T)$ , hogy  $p \in \delta(q, R)$ ,  $z \in L(R)$ ,  $u = qzw$  és  $v = pw$  teljesül.

A többlépéses redukció és a felismert nyelv fogalma nem változik.

# Általánosított automata által felismert nyelv

## Definíció

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  egy általánosított automata és legyenek  $u, v \in QT^*$  konfigurációk. Az  $A$  automata az  $u$  szót **egy lépésben** (közvetlenül) a  $v$  szóra **redukálja** (jelölés:  $u \Rightarrow_A v$ ), ha van olyan  $q, p \in Q$ ,  $z, w \in T^*$ ,  $R \in \mathcal{R}(T)$ , hogy  $p \in \delta(q, R)$ ,  $z \in L(R)$ ,  $u = qzw$  és  $v = pw$  teljesül.

A többlépéses redukció és a felismert nyelv fogalma nem változik.

$u \Rightarrow_A^* v$ , ha  $u = v$  vagy valamely  $k \geq 1$ -re léteznek  $w_0, \dots, w_k$  konfigurációk melyekre  $w_{i-1} \Rightarrow_A w_i$  ( $1 \leq i \leq k$ ),  $w_0 = u$  és  $w_k = v$ .

# Általánosított automata által felismert nyelv

## Definíció

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  egy általánosított automata és legyenek  $u, v \in QT^*$  konfigurációk. Az  $A$  automata az  $u$  szót **egy lépésben** (közvetlenül) a  $v$  szóra **redukálja** (jelölés:  $u \Rightarrow_A v$ ), ha van olyan  $q, p \in Q$ ,  $z, w \in T^*$ ,  $R \in \mathcal{R}(T)$ , hogy  $p \in \delta(q, R)$ ,  $z \in L(R)$ ,  $u = qzw$  és  $v = pw$  teljesül.

A többlépéses redukció és a felismert nyelv fogalma nem változik.

$u \Rightarrow_A^* v$ , ha  $u = v$  vagy valamely  $k \geq 1$ -re léteznek  $w_0, \dots, w_k$  konfigurációk melyekre  $w_{i-1} \Rightarrow_A w_i$  ( $1 \leq i \leq k$ ),  $w_0 = u$  és  $w_k = v$ .

$L(A) = \{u \in T^* \mid q_0 u \Rightarrow_A^* p \text{ valamely } q_0 \in Q_0\text{-ra és } p \in F\text{-re}\}$

# Általánosított automata

**Észrevétel:** Az  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  általánosított automata elfogadja az  $u \in T^*$  szót  $\Leftrightarrow \exists n \in \mathbb{N}, u_1, \dots, u_n \in T^*$ ,  
 $R_1, \dots, R_n \in \mathcal{R}(T)$ ,  $q_0 \in Q_0$  és  $q_1, \dots, q_n \in Q$ , melyre  $u = u_1 \cdots u_n$ ,  
továbbá minden  $1 \leq i \leq n$  esetén  $u_i \in L(R_i)$ ,  $q_i \in \delta(q_{i-1}, R_i)$  és  
 $q_n \in F$ .

# Általánosított automata

**Észrevétel:** Az  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  általánosított automata elfogadja az  $u \in T^*$  szót  $\Leftrightarrow \exists n \in \mathbb{N}, u_1, \dots, u_n \in T^*, R_1, \dots, R_n \in \mathcal{R}(T), q_0 \in Q_0$  és  $q_1, \dots, q_n \in Q$ , melyre  $u = u_1 \cdots u_n$ , továbbá minden  $1 \leq i \leq n$  esetén  $u_i \in L(R_i), q_i \in \delta(q_{i-1}, R_i)$  és  $q_n \in F$ .

**Észrevétel:** Átmenetdiagramos reprezentáció esetén  $A$  akkor és csak akkor fogadja el az  $u \in T^*$  szót, ha létezik irányított séta  $q_0$ -ból valamely  $F$ -beli állapotba úgy, hogy ha a séta mentén az élek címkéje az élek sorrendjében rendre  $R_1, \dots, R_n$ , akkor  $u \in L(R_1 R_2 \cdots R_n)$ .

# Általánosított automata

**Észrevétel:** Az  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  általánosított automata elfogadja az  $u \in T^*$  szót  $\Leftrightarrow \exists n \in \mathbb{N}, u_1, \dots, u_n \in T^*$ ,  $R_1, \dots, R_n \in \mathcal{R}(T)$ ,  $q_0 \in Q_0$  és  $q_1, \dots, q_n \in Q$ , melyre  $u = u_1 \cdots u_n$ , továbbá minden  $1 \leq i \leq n$  esetén  $u_i \in L(R_i)$ ,  $q_i \in \delta(q_{i-1}, R_i)$  és  $q_n \in F$ .

**Észrevétel:** Átmenetdiagramos reprezentáció esetén  $A$  akkor és csak akkor fogadja el az  $u \in T^*$  szót, ha létezik irányított séta  $q_0$ -ból valamely  $F$ -beli állapotba úgy, hogy ha a séta mentén az élek címkéje az élek sorrendjében rendre  $R_1, \dots, R_n$ , akkor  $u \in L(R_1 R_2 \cdots R_n)$ .

## Definíció

Az  $\varepsilon$ -átmenetes, véges nemdeterminisztikus automata ( $\varepsilon$ VNDA) olyan általánosított automata, ahol minden átmenet  $T \cup \{\varepsilon\}$ -beli.

# Általánosított automata

**Észrevétel:** Az  $A = \langle Q, T, \delta, Q_0, F \rangle$  általánosított automata elfogadja az  $u \in T^*$  szót  $\Leftrightarrow \exists n \in \mathbb{N}, u_1, \dots, u_n \in T^*$ ,  $R_1, \dots, R_n \in \mathcal{R}(T)$ ,  $q_0 \in Q_0$  és  $q_1, \dots, q_n \in Q$ , melyre  $u = u_1 \cdots u_n$ , továbbá minden  $1 \leq i \leq n$  esetén  $u_i \in L(R_i)$ ,  $q_i \in \delta(q_{i-1}, R_i)$  és  $q_n \in F$ .

**Észrevétel:** Átmenetdiagramos reprezentáció esetén  $A$  akkor és csak akkor fogadja el az  $u \in T^*$  szót, ha létezik irányított séta  $q_0$ -ból valamely  $F$ -beli állapotba úgy, hogy ha a séta mentén az élek címkéje az élek sorrendjében rendre  $R_1, \dots, R_n$ , akkor  $u \in L(R_1 R_2 \cdots R_n)$ .

## Definíció

Az  $\varepsilon$ -átmenetes, véges nemdeterminisztikus automata ( $\varepsilon$ VNDA) olyan általánosított automata, ahol minden átmenet  $T \cup \{\varepsilon\}$ -beli.

Tehát átmenetfüggvénye az input betűnkénti feldolgozása mellett állapotváltásokat engedélyezhet ( $\varepsilon$ -átmenetek).



## Reguláris kifejezéshez VDA készítése

**Példa:** Legyen  $R = (a^*b)(b^*c)^* + a^*b^*c^*$ . Készítsünk olyan  $A$  VDA-t, hogy  $L(\mathcal{A}) = L(R)$ !

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

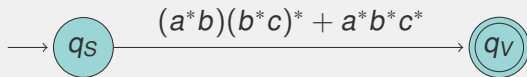
**Példa:** Legyen  $R = (a^*b)(b^*c)^* + a^*b^*c^*$ . Készítsünk olyan  $A$  VDA-t, hogy  $L(\mathcal{A}) = L(R)$ !

**0. lépés:** Adott  $R$  reguláris kifejezéshez kiindulunk egy  $A = \langle \{q_S, q_V\}, T, \delta, \{q_S\}, \{q_V\} \rangle$  általánosított automatából, ahol  $\delta(q_S, R) = \{q_V\}$  az egyetlen átmenet. Nyilvánvalóan  $L(A) = L(R)$ .

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

**Példa:** Legyen  $R = (a^*b)(b^*c)^* + a^*b^*c^*$ . Készítsünk olyan  $A$  VDA-t, hogy  $L(\mathcal{A}) = L(R)$ !

**0. lépés:** Adott  $R$  reguláris kifejezéshez kiindulunk egy  $A = \langle \{q_S, q_V\}, T, \delta, \{q_S\}, \{q_V\} \rangle$  általánosított automatából, ahol  $\delta(q_S, R) = \{q_V\}$  az egyetlen átmenet. Nyilvánvalóan  $L(A) = L(R)$ .



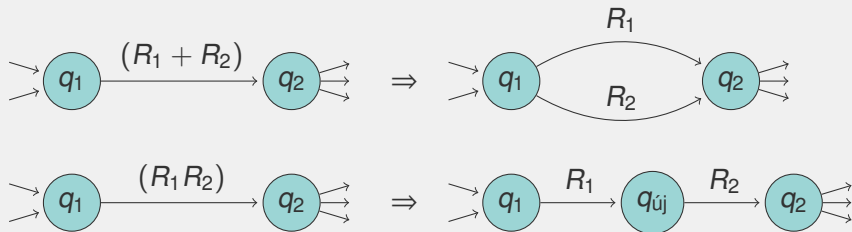
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

**1. lépés:** Az általánosított automata alábbi transzformációi nem változtatják  $L(A)$ -t.



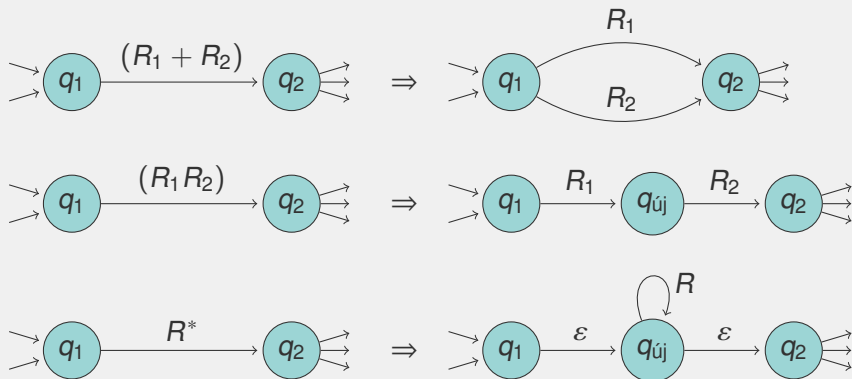
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

**1. lépés:** Az általánosított automata alábbi transzformációi nem változtatják  $L(A)$ -t.



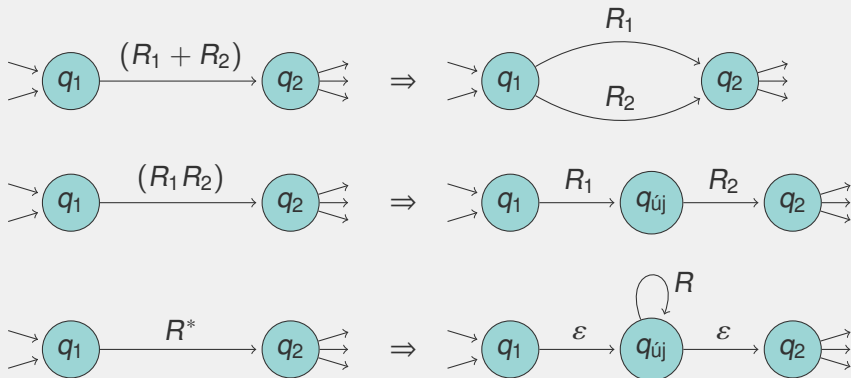
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

**1. lépés:** Az általánosított automata alábbi transzformációi nem változtatják  $L(A)$ -t.



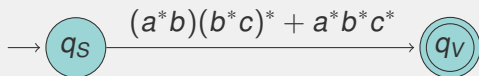
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

**1. lépés:** Az általánosított automata alábbi transzformációi nem változtatják  $L(A)$ -t.



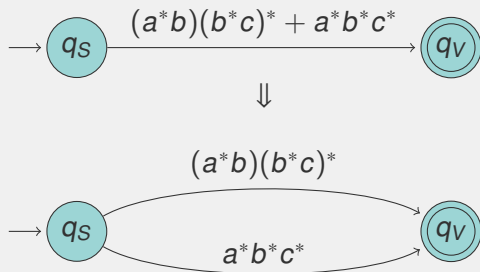
Például a 3. esetben meggondolható, hogy bármelyik új él használata implikálja a  $(q_1, q_{új})$  egyszeres, valamely  $k \in \mathbb{N}$ -re a  $(q_{új}, q_{új})$  él  $k$ -szoros és  $(q_{új}, q_2)$  él egyszeres használatát ebben a sorrendben, ami megfelel egy eredeti  $R^*$  címkeű  $(q_1, q_2)$  élhasználatnak.

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

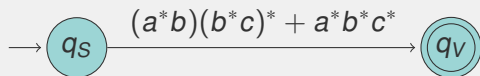




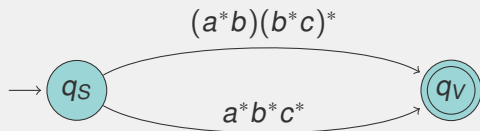
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



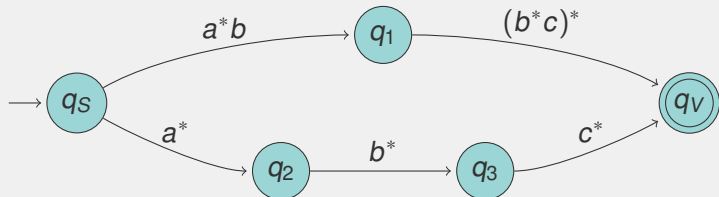
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



⇓

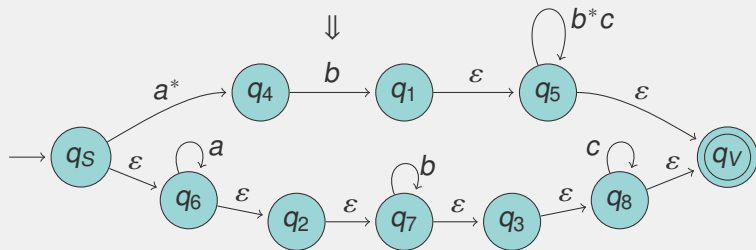


⇓

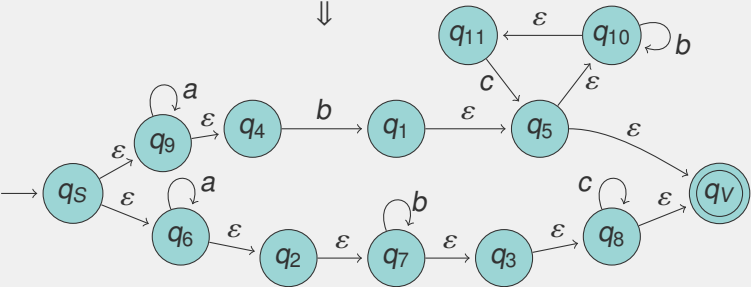
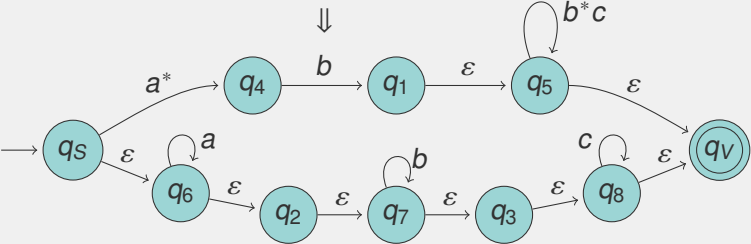


⇓

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



## Reguláris kifejezéshez VDA készítése

Egyszerűsítési lehetőség: Ha  $\delta(q, t) = \{q'\}$  és  $\delta(q', t') = \{q''\}$  ( $t, t' \in T \cup \{\varepsilon\}$ , legalább az egyikük  $\varepsilon$ ) az **egyetlen** átmenet  $q'$ -be illetve  $q'$ -ből, akkor  $q'$  elhagyható, és legyen  $q'' \in \delta(q, tt')$ .

## Reguláris kifejezéshez VDA készítése

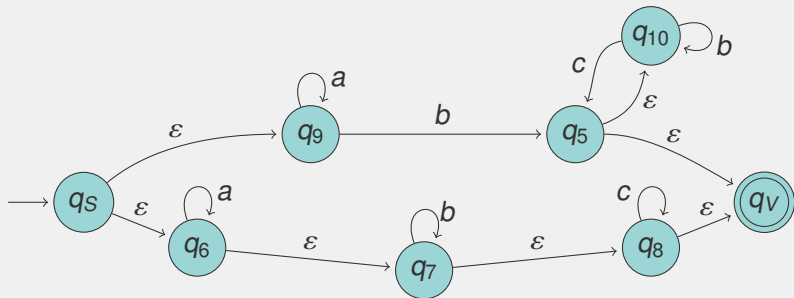
Egyszerűsítési lehetőség: Ha  $\delta(q, t) = \{q'\}$  és  $\delta(q', t') = \{q''\}$  ( $t, t' \in T \cup \{\varepsilon\}$ , legalább az egyikük  $\varepsilon$ ) az **egyetlen** átmenet  $q'$ -be illetve  $q'$ -ből, akkor  $q'$  elhagyható, és legyen  $q'' \in \delta(q, tt')$ .

Például adott esetben  $q_1, q_4, q_2, q_3, q_{11}$  elhagyható.

## Reguláris kifejezéshez VDA készítése

Egyszerűsítési lehetőség: Ha  $\delta(q, t) = \{q'\}$  és  $\delta(q', t') = \{q''\}$  ( $t, t' \in T \cup \{\varepsilon\}$ , legalább az egyikük  $\varepsilon$ ) az **egyetlen** átmenet  $q'$ -be illetve  $q'$ -ből, akkor  $q'$  elhagyható, és legyen  $q'' \in \delta(q, tt')$ .

Például adott esetben  $q_1, q_4, q_2, q_3, q_{11}$  elhagyható.



# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle \varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.



# Reguláris kifejezéshez VNDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$   $\varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.

Azaz  $H(q) = \{q' \in Q \mid q \Rightarrow_A^* q'\}$ .

# Reguláris kifejezéshez VNDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$   $\varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.

Azaz  $H(q) = \{q' \in Q \mid q \Rightarrow_A^* q'\}$ .

$H_0(q) := \{q\}$ .  $H_{i+1}(q) := H_i(q) \cup \{q' \in Q \mid \exists r \in H_i(q) : r \Rightarrow_A q'\}$ .

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$   $\varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.

Azaz  $H(q) = \{q' \in Q \mid q \Rightarrow_A^* q'\}$ .

$H_0(q) := \{q\}$ .  $H_{i+1}(q) := H_i(q) \cup \{q' \in Q \mid \exists r \in H_i(q) : r \Rightarrow_A q'\}$ .

$H_0(q) \subseteq H_1(q) \subseteq \dots \subseteq Q$ .

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$   $\varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.

Azaz  $H(q) = \{q' \in Q \mid q \Rightarrow_A^* q'\}$ .

$H_0(q) := \{q\}$ .  $H_{i+1}(q) := H_i(q) \cup \{q' \in Q \mid \exists r \in H_i(q) : r \Rightarrow_A q'\}$ .

$H_0(q) \subseteq H_1(q) \subseteq \dots \subseteq Q$ .

A sorozat stabilizálódik és ez a  $H(q)$  halmaz. (Meggondolható, hogy csak  $q$ -ból  $\varepsilon$  átmenetekkel elérhető állapotok kerülnek  $H_i(q)$ -ba, és minden ilyen be is kerül valamely  $i \in \mathbb{N}$ -re.)

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle \varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.

Azaz  $H(q) = \{q' \in Q \mid q \Rightarrow_A^* q'\}$ .

$H_0(q) := \{q\}$ .  $H_{i+1}(q) := H_i(q) \cup \{q' \in Q \mid \exists r \in H_i(q) : r \Rightarrow_A q'\}$ .

$H_0(q) \subseteq H_1(q) \subseteq \dots \subseteq Q$ .

A sorozat stabilizálódik és ez a  $H(q)$  halmaz. (Meggondolható, hogy csak  $q$ -ból  $\varepsilon$  átmenetekkel elérhető állapotok kerülnek  $H_i(q)$ -ba, és minden ilyen be is kerül valamely  $i \in \mathbb{N}$ -re.)

$A' = \langle Q, T, \delta', q_0, F' \rangle$  VNDA-ban

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$   $\varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.

Azaz  $H(q) = \{q' \in Q \mid q \Rightarrow_A^* q'\}$ .

$H_0(q) := \{q\}$ .  $H_{i+1}(q) := H_i(q) \cup \{q' \in Q \mid \exists r \in H_i(q) : r \Rightarrow_A q'\}$ .

$H_0(q) \subseteq H_1(q) \subseteq \dots \subseteq Q$ .

A sorozat stabilizálódik és ez a  $H(q)$  halmaz. (Meggondolható, hogy csak  $q$ -ból  $\varepsilon$  átmenetekkel elérhető állapotok kerülnek  $H_i(q)$ -ba, és minden ilyen be is kerül valamely  $i \in \mathbb{N}$ -re.)

$A' = \langle Q, T, \delta', q_0, F' \rangle$  VNDA-ban

$r \in \delta'(q, t) \iff \exists q' \in H(q) : r \in \delta(q', t) \quad (q \in Q, t \in T)$

# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 2. lépés: $\varepsilon$ VNDA-ból VNDA

Legyen  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle \varepsilon$ VNDA. Határozzuk meg minden  $q \in Q$  állapotra azon állapotok  $H(q)$  halmazát, amelyekbe az adott állapotból  $\varepsilon$ -átmenetekkel eljuthatunk.

Azaz  $H(q) = \{q' \in Q \mid q \Rightarrow_A^* q'\}$ .

$H_0(q) := \{q\}$ .  $H_{i+1}(q) := H_i(q) \cup \{q' \in Q \mid \exists r \in H_i(q) : r \Rightarrow_A q'\}$ .

$H_0(q) \subseteq H_1(q) \subseteq \dots \subseteq Q$ .

A sorozat stabilizálódik és ez a  $H(q)$  halmaz. (Meggondolható, hogy csak  $q$ -ból  $\varepsilon$  átmenetekkel elérhető állapotok kerülnek  $H_i(q)$ -ba, és minden ilyen be is kerül valamely  $i \in \mathbb{N}$ -re.)

$A' = \langle Q, T, \delta', q_0, F' \rangle$  VNDA-ban

$r \in \delta'(q, t) \iff \exists q' \in H(q) : r \in \delta(q', t) \quad (q \in Q, t \in T)$

$F' := \{q \in Q \mid H(q) \cap F \neq \emptyset\}$ .

## Reguláris kifejezéshez VDA készítése

$L(A') \subseteq L(A)$ , hiszen egy  $r \in \delta(q, t)$  új szabály alkalmazása megfelel a  $q \Rightarrow_A^* q'$   $\varepsilon$ -szabályok és az  $r \in \delta(q', t)$  eredeti szabály alkalmazásának ( $q' \in H(q)$ ).



## Reguláris kifejezéshez VDA készítése

$L(A') \subseteq L(A)$ , hiszen egy  $r \in \delta(q, t)$  új szabály alkalmazása megfelel a  $q \Rightarrow_A^* q'$   $\varepsilon$ -szabályok és az  $r \in \delta(q', t)$  eredeti szabály alkalmazásának ( $q' \in H(q)$ ).

Az új szabályokkal azon  $\varepsilon$ -szabályok alkalmazása elkerülhető, amelyek után alkalmazunk még valamilyen  $t \in T$ -re szabályt.

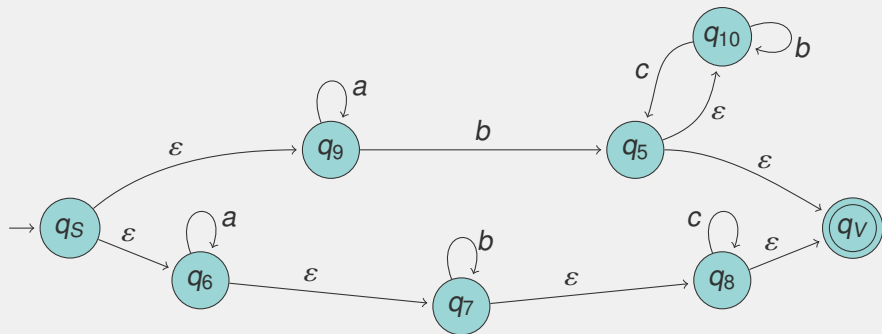
## Reguláris kifejezéshez VDA készítése

$L(A') \subseteq L(A)$ , hiszen egy  $r \in \delta(q, t)$  új szabály alkalmazása megfelel a  $q \Rightarrow_A^* q'$   $\varepsilon$ -szabályok és az  $r \in \delta(q', t)$  eredeti szabály alkalmazásának ( $q' \in H(q)$ ).

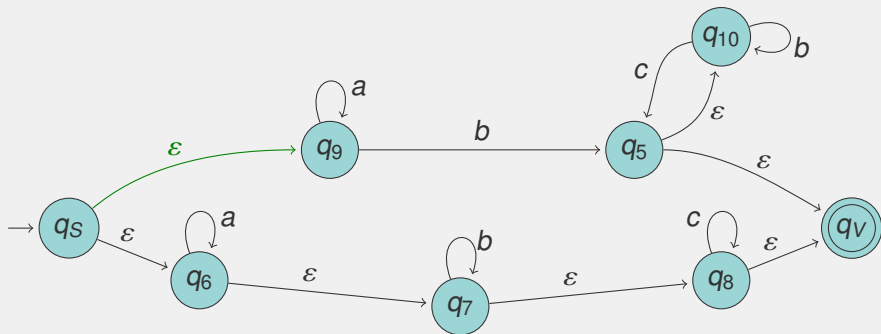
Az új szabályokkal azon  $\varepsilon$ -szabályok alkalmazása elkerülhető, amelyek után alkalmazunk még valamilyen  $t \in T$ -re szabályt.

Azonban előfordulhat, hogy  $\varepsilon$ -szabályok alkalmazása után már semmilyen  $t \in T$ -re nem alkalmazunk szabályt  $A$ -ban. Az elfogadó állapotok "visszahúzásával" az  $\varepsilon$ -átmeneteken azonban ekkor is elkerülhető az  $\varepsilon$ -szabályok használata. Így  $L(A) \subseteq L(A')$ .

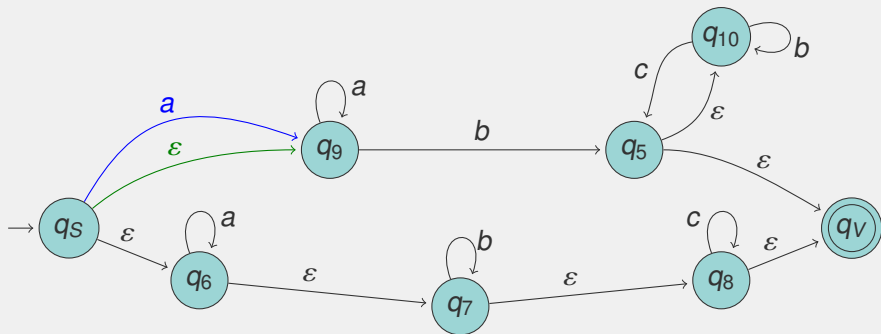
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



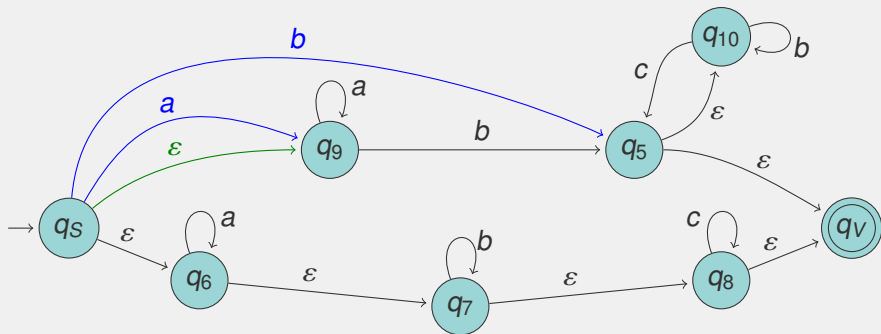
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



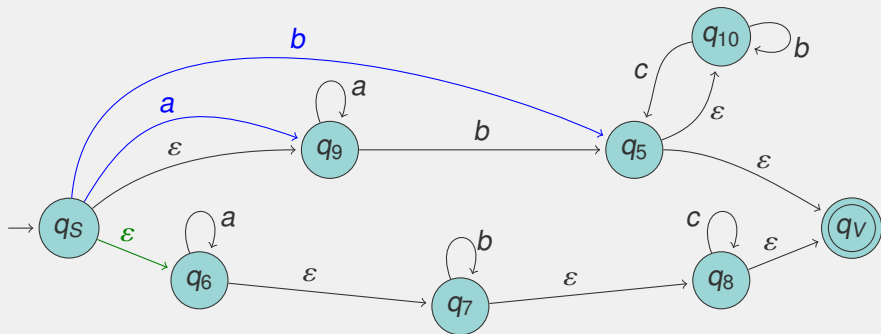
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



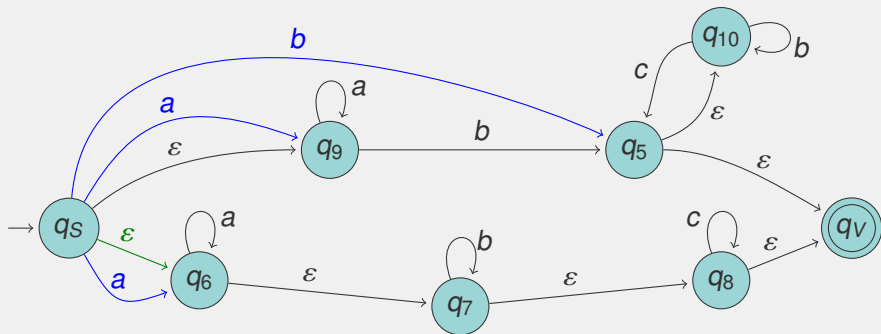
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

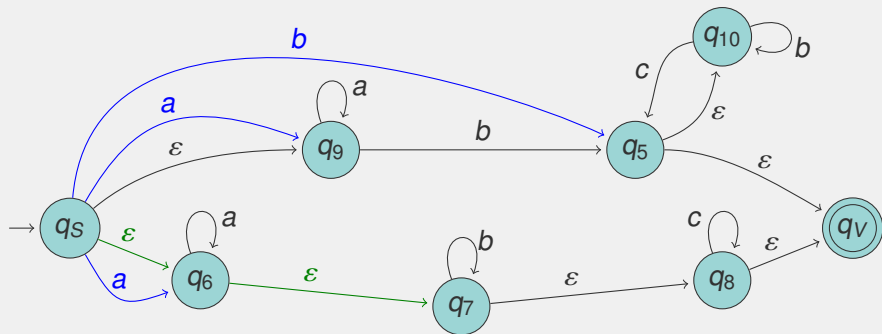


# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

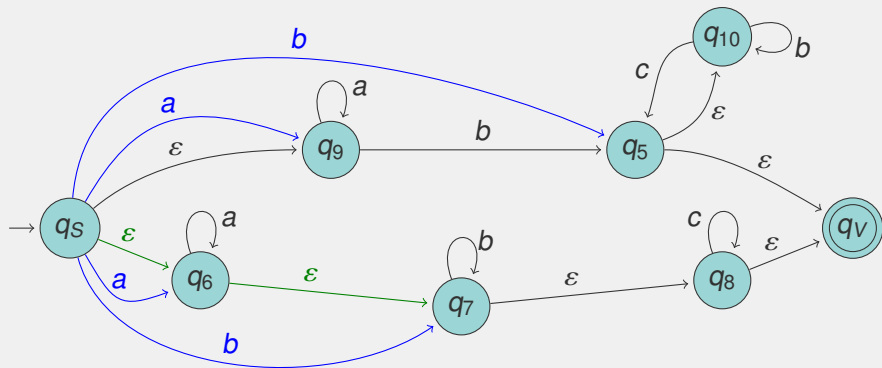




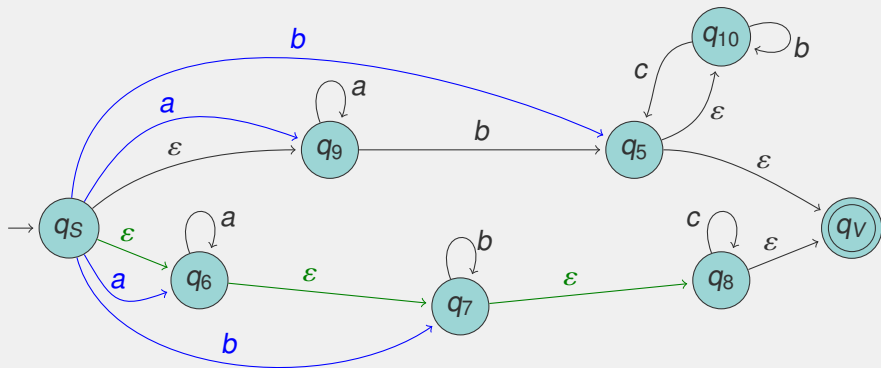
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



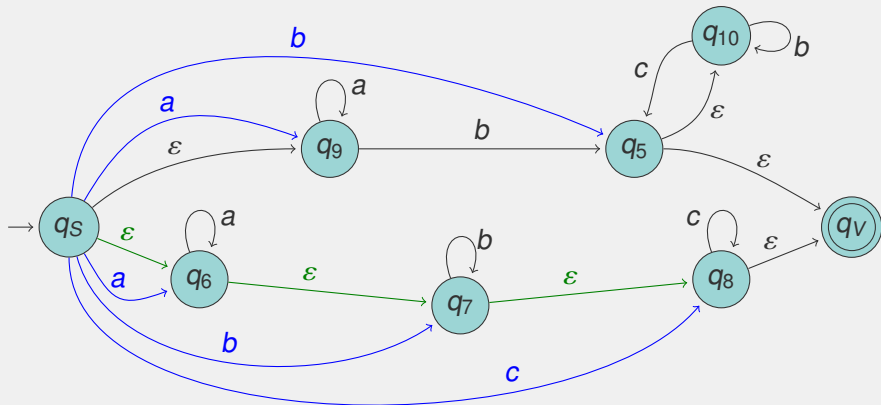
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



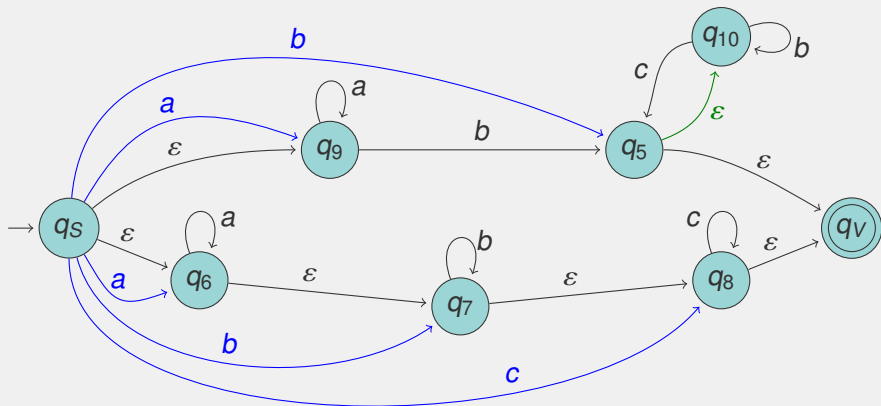
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



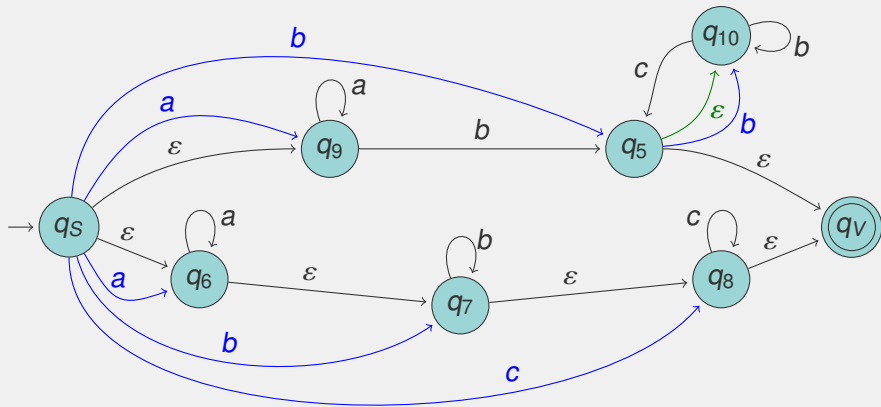
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



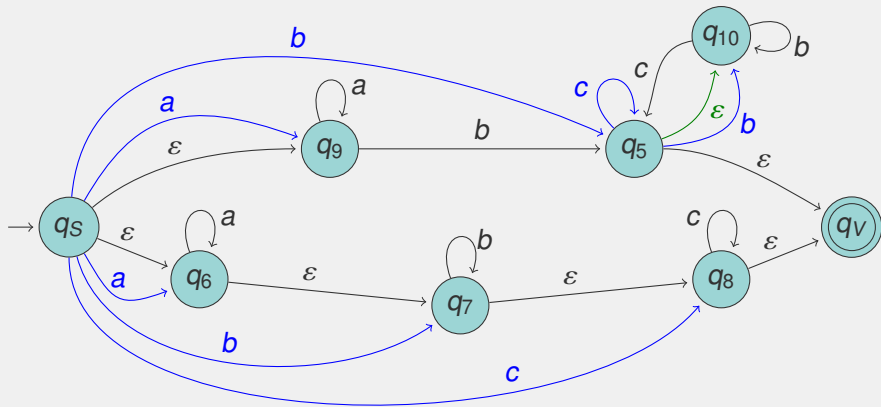
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



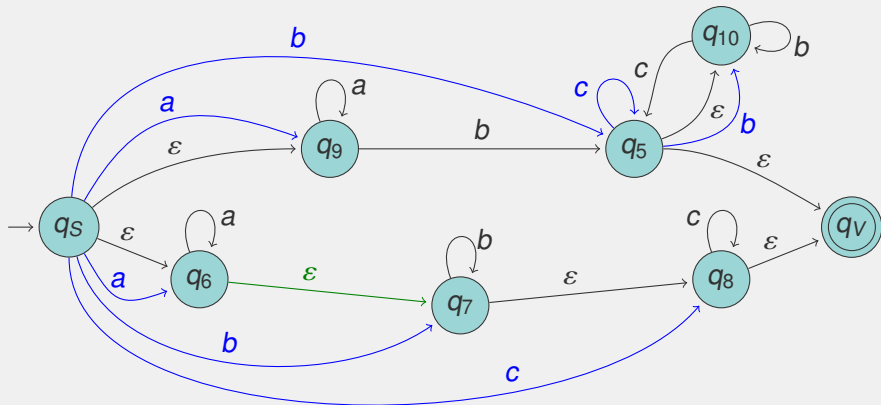
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

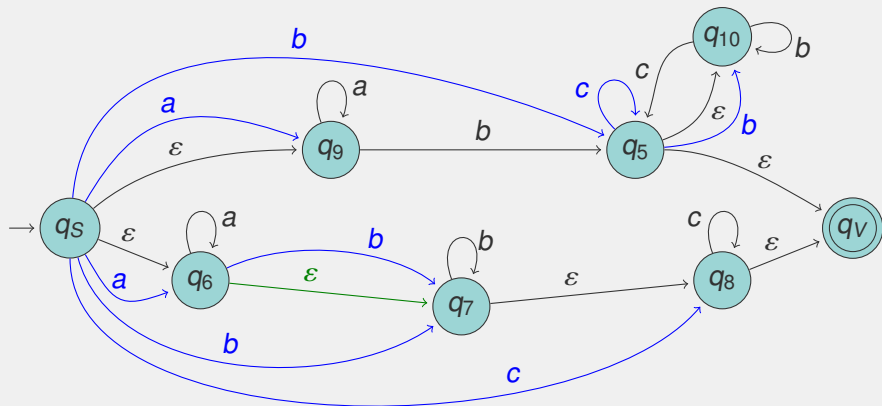


# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

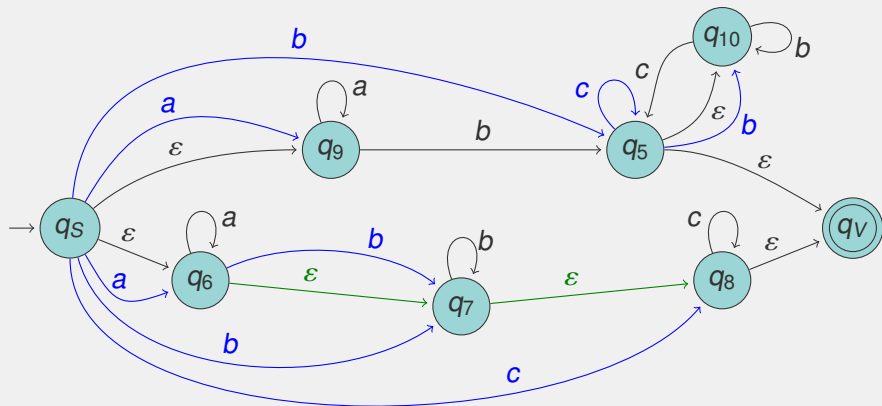




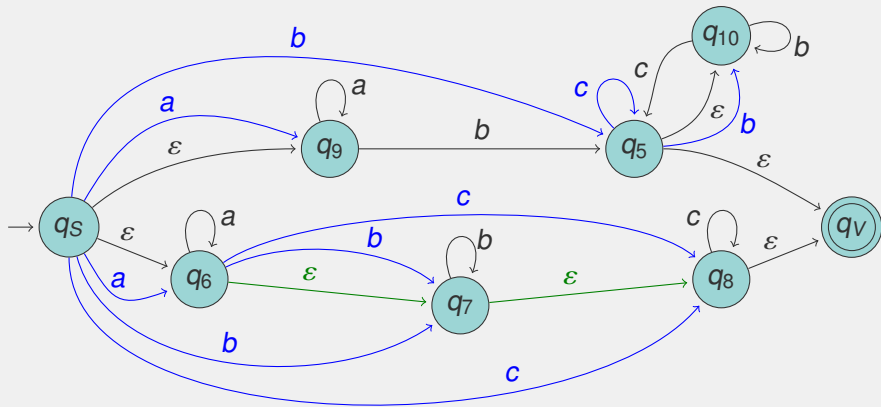
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



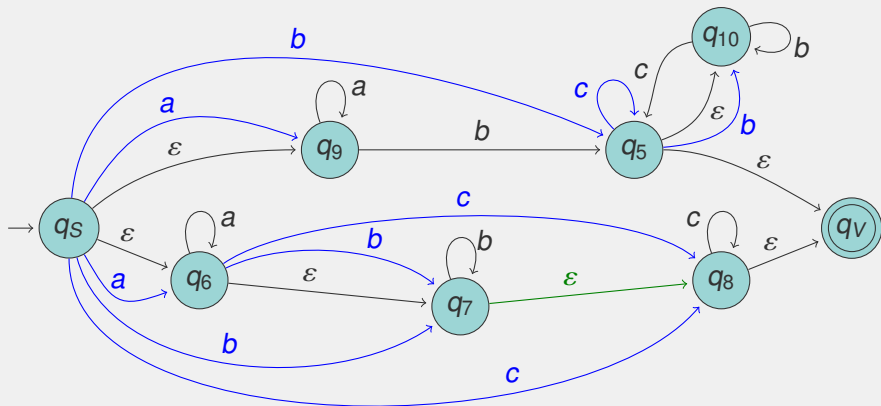
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



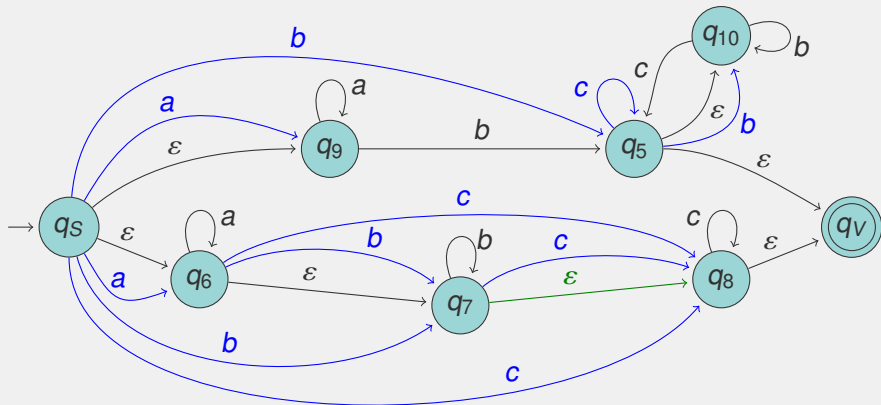
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



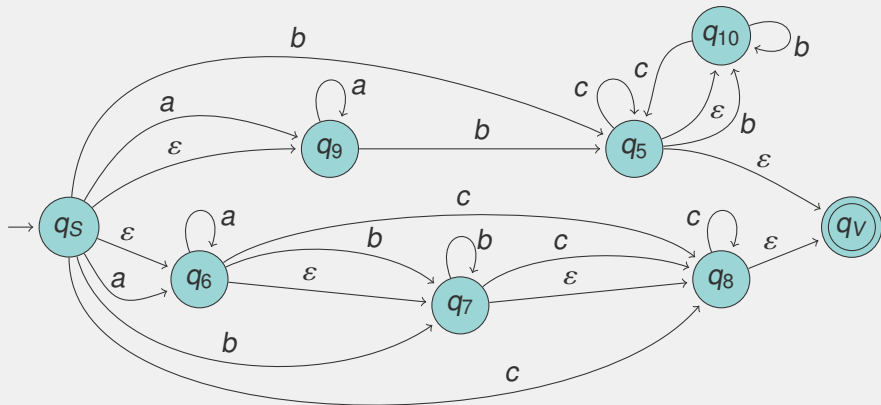
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



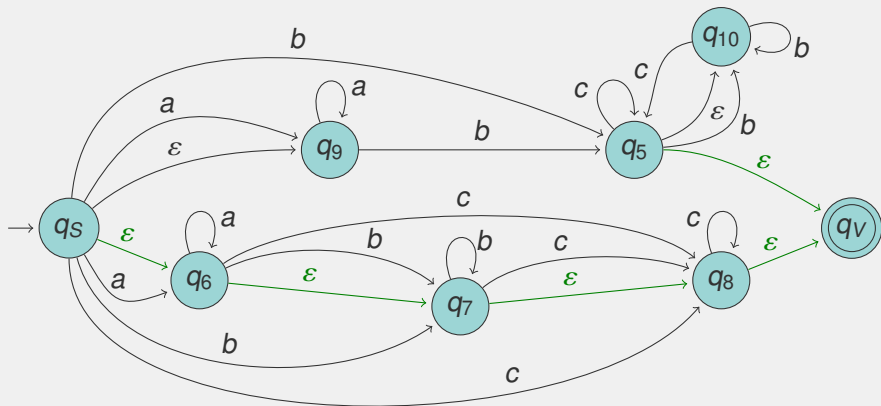
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



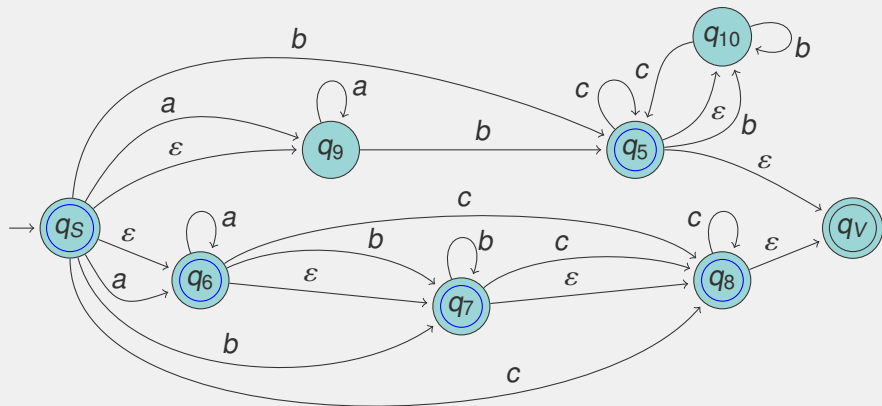
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

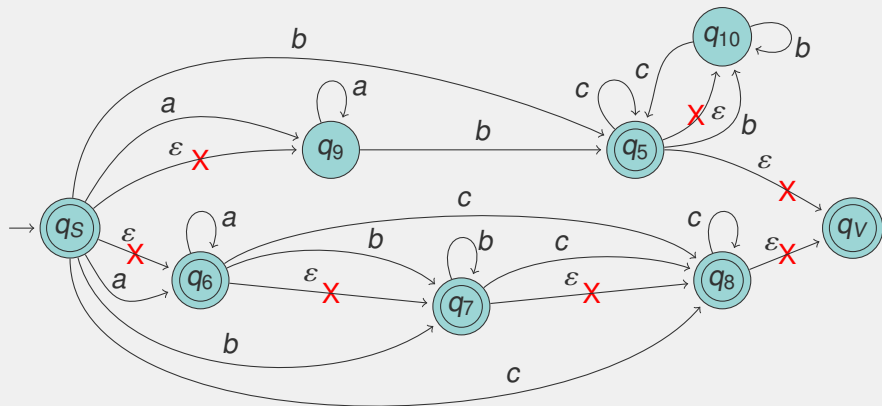


# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

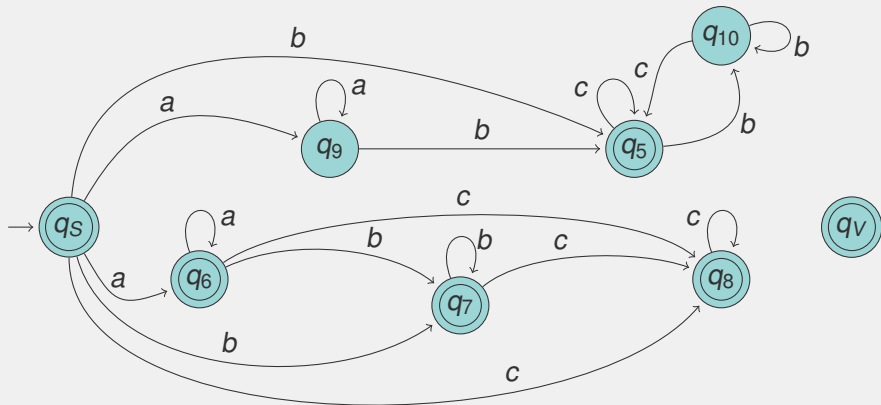




# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

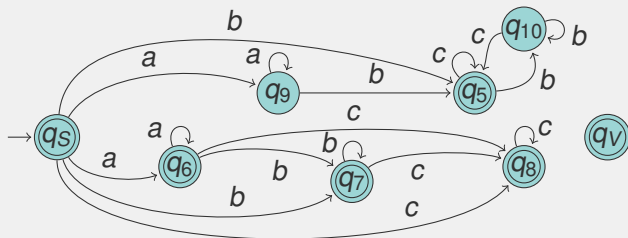


# Reguláris kifejezéshez VDA készítése



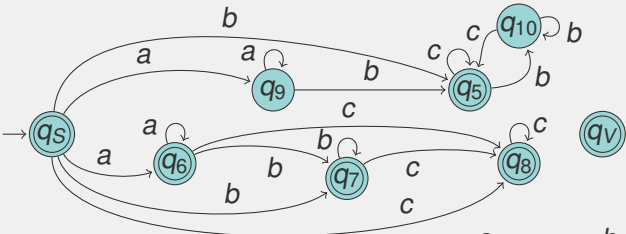
# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 3. lépés: VNDA-hoz VDA



# Reguláris kifejezéshez VDA készítése

## 3. lépés: VNDA-hoz VDA



		a	b	c
$\Leftrightarrow$	{q5}	{q6, q9}	{q5, q7}	{q8}
$\leftarrow$	{q6, q9}	{q6, q9}	{q5, q7}	{q8}
$\leftarrow$	{q5, q7}	{}	{q7, q10}	{q5, q8}
$\leftarrow$	{q8}	{}	{}	{q8}
	{}	{}	{}	{}
$\leftarrow$	{q7, q10}	{}	{q7, q10}	{q5, q8}
$\leftarrow$	{q5, q8}	{}	{q10}	{q5, q8}
	{q10}	{}	{q10}	{q5}
$\leftarrow$	{q5}	{}	{q10}	{q5}

# Kis Bar-Hillel lemma

## Kis Bar-Hillel lemma

Minden  $L \in \mathcal{L}_3$  nyelvhez van olyan  $n \in \mathbb{N}$  konstans, hogy minden  $w \in L$  szó esetén ha tekintjük egy tetszőleges olyan  $w = uw'v$  felbontását, ahol  $|w'| \geq n$ , akkor van  $w'$ -nek olyan  $y$  részszava ( $w' = xyz$ ), hogy  $0 < |y| \leq n$ , és minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

# Kis Bar-Hillel lemma

## Kis Bar-Hillel lemma

Minden  $L \in \mathcal{L}_3$  nyelvhez van olyan  $n \in \mathbb{N}$  konstans, hogy minden  $w \in L$  szó esetén ha tekintjük egy tetszőleges olyan  $w = uw'v$  felbontását, ahol  $|w'| \geq n$ , akkor van  $w'$ -nek olyan  $y$  részszava ( $w' = xyz$ ), hogy  $0 < |y| \leq n$ , és minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

Kevésbé formálisan:  $L$  minden szavának elég hosszú részszavában létezik elég rövid, nemüres, beiterálható részszava.

# Kis Bar-Hillel lemma

## Kis Bar-Hillel lemma

Minden  $L \in \mathcal{L}_3$  nyelvhez van olyan  $n \in \mathbb{N}$  konstans, hogy minden  $w \in L$  szó esetén ha tekintjük egy tetszőleges olyan  $w = uw'v$  felbontását, ahol  $|w'| \geq n$ , akkor van  $w'$ -nek olyan  $y$  részszava ( $w' = xyz$ ), hogy  $0 < |y| \leq n$ , és minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i zv \in L$ .

Kevésbé formálisan:  $L$  minden szavának elég hosszú részszavában létezik elég rövid, nemüres, beiterálható részszava.

**Bizonyítás:**

# Kis Bar-Hillel lemma

## Kis Bar-Hillel lemma

Minden  $L \in \mathcal{L}_3$  nyelvhez van olyan  $n \in \mathbb{N}$  konstans, hogy minden  $w \in L$  szó esetén ha tekintjük egy tetszőleges olyan  $w = uw'v$  felbontását, ahol  $|w'| \geq n$ , akkor van  $w'$ -nek olyan  $y$  részszava ( $w' = xyz$ ), hogy  $0 < |y| \leq n$ , és minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

Kevésbé formálisan:  $L$  minden szavának elég hosszú részszavában létezik elég rövid, nemüres, beiterálható részszava.

### Bizonyítás:

Mivel  $L \in \mathcal{L}_3$ , ezért létezik  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges, determinisztikus automata, amelyre  $L(A) = L$  teljesül. Legyen  $n = |Q|$ .



# Kis Bar-Hillel lemma

## Kis Bar-Hillel lemma

Minden  $L \in \mathcal{L}_3$  nyelvhez van olyan  $n \in \mathbb{N}$  konstans, hogy minden  $w \in L$  szó esetén ha tekintjük egy tetszőleges olyan  $w = uw'v$  felbontását, ahol  $|w'| \geq n$ , akkor van  $w'$ -nek olyan  $y$  részszava ( $w' = xyz$ ), hogy  $0 < |y| \leq n$ , és minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i zv \in L$ .

Kevésbé formálisan:  $L$  minden szavának elég hosszú részszavában létezik elég rövid, nemüres, beiterálható részszava.

### Bizonyítás:

Mivel  $L \in \mathcal{L}_3$ , ezért létezik  $A = \langle Q, T, \delta, q_0, F \rangle$  véges, determinisztikus automata, amelyre  $L(A) = L$  teljesül. Legyen  $n = |Q|$ .

Tekintsünk egy  $w \in L$  szót és egy olyan  $w = uw'v$  felbontását, ahol  $|w'| \geq n$ . Legyen  $w' = t_1 \cdots t_m$ , ahol  $t_i \in T$  ( $1 \leq i \leq m$ ) és  $m \geq n$ .

## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamely  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamely  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

A skatulyaelv alapján biztosan léteznek  $k, j$  számok, melyekre  $0 \leq j < k \leq n$  és  $r_j = r_k$ , ugyanis  $n = |Q| < m + 1$ .

## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamely  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

A skatulyaelv alapján biztosan léteznek  $k, j$  számok, melyekre  $0 \leq j < k \leq n$  és  $r_j = r_k$ , ugyanis  $n = |Q| < m + 1$ .

Legyen  $x = t_1 \cdots t_j$ ,  $y = t_{j+1} \cdots t_k$ ,  $z = t_{k+1} \cdots t_m$ . Világos, hogy  $j, k$  választása miatt  $0 < |y| \leq n$ .

## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamely  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

A skatulyaelv alapján biztosan léteznek  $k, j$  számok, melyekre  $0 \leq j < k \leq n$  és  $r_j = r_k$ , ugyanis  $n = |Q| < m + 1$ .

Legyen  $x = t_1 \cdots t_j$ ,  $y = t_{j+1} \cdots t_k$ ,  $z = t_{k+1} \cdots t_m$ . Világos, hogy  $j, k$  választása miatt  $0 < |y| \leq n$ .

Azt kell csak belátni, hogy minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamely  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

A skatulyaelv alapján biztosan léteznek  $k, j$  számok, melyekre  $0 \leq j < k \leq n$  és  $r_j = r_k$ , ugyanis  $n = |Q| < m + 1$ .

Legyen  $x = t_1 \cdots t_j$ ,  $y = t_{j+1} \cdots t_k$ ,  $z = t_{k+1} \cdots t_m$ . Világos, hogy  $j, k$  választása miatt  $0 < |y| \leq n$ .

Azt kell csak belátni, hogy minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

Minden  $i \geq 0$  esetén  $r_j y^i \Rightarrow_A^* r_j$ .

## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamilyen  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

A skatulyaelv alapján biztosan léteznek  $k, j$  számok, melyekre  $0 \leq j < k \leq n$  és  $r_j = r_k$ , ugyanis  $n = |Q| < m + 1$ .

Legyen  $x = t_1 \cdots t_j$ ,  $y = t_{j+1} \cdots t_k$ ,  $z = t_{k+1} \cdots t_m$ . Világos, hogy  $j, k$  választása miatt  $0 < |y| \leq n$ .

Azt kell csak belátni, hogy minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

Minden  $i \geq 0$  esetén  $r_j y^i \Rightarrow_A^* r_j$ .

Valóban,  $i = 0$ -ra  $r_j \Rightarrow_A^* r_j$ ,  $i = 1$ -re  $r_j y \Rightarrow_A^* r_k = r_j$ , innen  $i$ -re vonatkozó teljes indukcióval  $r_j y^i \Rightarrow_A^* r_j y^{i-1} \Rightarrow_A^* r_j$ .

## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamilyen  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

A skatulyaelv alapján biztosan léteznek  $k, j$  számok, melyekre  $0 \leq j < k \leq n$  és  $r_j = r_k$ , ugyanis  $n = |Q| < m + 1$ .

Legyen  $x = t_1 \cdots t_j$ ,  $y = t_{j+1} \cdots t_k$ ,  $z = t_{k+1} \cdots t_m$ . Világos, hogy  $j, k$  választása miatt  $0 < |y| \leq n$ .

Azt kell csak belátni, hogy minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

Minden  $i \geq 0$  esetén  $r_j y^i \Rightarrow_A^* r_j$ .

Valóban,  $i = 0$ -ra  $r_j \Rightarrow_A^* r_j$ ,  $i = 1$ -re  $r_j y \Rightarrow_A^* r_k = r_j$ , innen  $i$ -re vonatkozó teljes indukcióval  $r_j y^i \Rightarrow_A^* r_j y^{i-1} \Rightarrow_A^* r_j$ .

Tehát minden  $i \geq 0$ -ra



## Kis Bar-Hillel lemma

Ekkor  $q_0 w \Rightarrow_A^* r_0 t_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A r_1 t_2 \cdots t_m v \Rightarrow_A \cdots \Rightarrow_A r_m v \Rightarrow_A^* p$   
valamilyen  $r_0, \dots, r_m$  és  $p \in F$  állapotokra.

A skatulyaelv alapján biztosan léteznek  $k, j$  számok, melyekre  $0 \leq j < k \leq n$  és  $r_j = r_k$ , ugyanis  $n = |Q| < m + 1$ .

Legyen  $x = t_1 \cdots t_j$ ,  $y = t_{j+1} \cdots t_k$ ,  $z = t_{k+1} \cdots t_m$ . Világos, hogy  $j, k$  választása miatt  $0 < |y| \leq n$ .

Azt kell csak belátni, hogy minden  $i \geq 0$  esetén  $uxy^i z v \in L$ .

Minden  $i \geq 0$  esetén  $r_j y^i \Rightarrow_A^* r_j$ .

Valóban,  $i = 0$ -ra  $r_j \Rightarrow_A^* r_j$ ,  $i = 1$ -re  $r_j y \Rightarrow_A^* r_k = r_j$ , innen  $i$ -re vonatkozó teljes indukcióval  $r_j y^i \Rightarrow_A^* r_j y^{i-1} \Rightarrow_A^* r_j$ .

Tehát minden  $i \geq 0$ -ra

$q_0 u x y^i z v \Rightarrow_A^* r_j y^i z v \Rightarrow_A^* r_j z v = r_k z v \Rightarrow_A^* p$ , tehát  $uxy^i z v \in L$ .

# Kis Bar-Hillel lemma

**Példa:** Legyen  $L = \{u \in \{a, b\}^* \mid u = u^{-1}\}$  az  $\{a, b\}$  feletti palindrómák nyelve.

## Kis Bar-Hillel lemma

**Példa:** Legyen  $L = \{u \in \{a, b\}^* \mid u = u^{-1}\}$  az  $\{a, b\}$  feletti palindrómák nyelve.

Tegyük fel, hogy  $L \in \mathcal{L}_3$ . Legyen  $w = a^n b a^n$ , ahol  $n$  a Kis Bar-Hillel lemma konstansa. Ekkor nyilván  $w$  palindróma, azaz  $w \in L$ . Legyen  $u = \varepsilon$ ,  $w' = a^n$ ,  $v = b a^n$ .

# Kis Bar-Hillel lemma

**Példa:** Legyen  $L = \{u \in \{a, b\}^* \mid u = u^{-1}\}$  az  $\{a, b\}$  feletti palindrómák nyelve.

Tegyük fel, hogy  $L \in \mathcal{L}_3$ . Legyen  $w = a^n b a^n$ , ahol  $n$  a Kis Bar-Hillel lemma konstansa. Ekkor nyilván  $w$  palindróma, azaz  $w \in L$ . Legyen  $u = \varepsilon$ ,  $w' = a^n$ ,  $v = b a^n$ .

Mivel  $|w'| \geq n$ , ezért a Kis Bar-Hillel Lemma szerint van  $w'$ -nek olyan  $w' = xyz$  felbontása, amelyre  $0 < |y| \leq n$  és többek között a 0-adik iterált, azaz  $uxy^0zv = uxzv \in L$ .

## Kis Bar-Hillel lemma

**Példa:** Legyen  $L = \{u \in \{a, b\}^* \mid u = u^{-1}\}$  az  $\{a, b\}$  feletti palindrómák nyelve.

Tegyük fel, hogy  $L \in \mathcal{L}_3$ . Legyen  $w = a^n b a^n$ , ahol  $n$  a Kis Bar-Hillel lemma konstansa. Ekkor nyilván  $w$  palindróma, azaz  $w \in L$ . Legyen  $u = \varepsilon$ ,  $w' = a^n$ ,  $v = b a^n$ .

Mivel  $|w'| \geq n$ , ezért a Kis Bar-Hillel Lemma szerint van  $w'$ -nek olyan  $w' = xyz$  felbontása, amelyre  $0 < |y| \leq n$  és többek között a 0-adik iterált, azaz  $uxy^0zv = uxzv \in L$ .

De ez nem lehetséges, hiszen a felételekből következően  $y = a^k$  valamely  $0 < k \leq n$ -re, és így  $uxzv = a^{n-k} b a^n$ , ami  $k > 0$  esetén  $\notin L$  (nem palindróma).

## Kis Bar-Hillel lemma

**Példa:** Legyen  $L = \{u \in \{a, b\}^* \mid u = u^{-1}\}$  az  $\{a, b\}$  feletti palindrómák nyelve.

Tegyük fel, hogy  $L \in \mathcal{L}_3$ . Legyen  $w = a^n b a^n$ , ahol  $n$  a Kis Bar-Hillel lemma konstansa. Ekkor nyilván  $w$  palindróma, azaz  $w \in L$ . Legyen  $u = \varepsilon$ ,  $w' = a^n$ ,  $v = b a^n$ .

Mivel  $|w'| \geq n$ , ezért a Kis Bar-Hillel Lemma szerint van  $w'$ -nek olyan  $w' = xyz$  felbontása, amelyre  $0 < |y| \leq n$  és többek között a 0-adik iterált, azaz  $uxy^0zv = uxzv \in L$ .

De ez nem lehetséges, hiszen a felételekből következően  $y = a^k$  valamely  $0 < k \leq n$ -re, és így  $uxzv = a^{n-k} b a^n$ , ami  $k > 0$  esetén  $\notin L$  (nem palindróma).

Ellentmondásra jutottunk, tehát a palindrómák fenti  $L$  nyelve nem reguláris.