



# 现代重工业

警告



应该由合格的安装人员进行安装，并且安装要符合所有国家法规和地方法规

Hyundai 机器人

Hi5EI130701FMCN1



Hi5 控制器 功能说明书

EtherNet/IP





本手册内的信息为 HHI 所有。  
未经 HHI 书面授权，不得复制全部或部分内容。  
本手册不得提供给第三方，不得用于其它用途。

HHI 保留不经过事先通知而修改本手册的权利。

韩国语印刷 – 2013 年 7 月，第 1 版  
Hyundai Heavy Industries Co., Ltd. 版权所有 © 2013

地址:北京市丰台区卢沟桥南里 2 号  
电话:010-83212588  
传真:010-83212188  
电子邮箱:[robot\\_as@yahoo.com.cn](mailto:robot_as@yahoo.com.cn)  
主页: <http://www.hyundai-bj.com>





# 目 录

## 1. 概要

1.1. 预备知识 .....	1-2
1.2. EtherNet/IP 概要 .....	1-3
1.3. BD525 板外观 .....	1-4
1.4. BD525 EtherNet/IP 规格 .....	1-5

## 2. 以太网连接

2.1. 通信连接器 .....	2-2
2.2. 通信电缆 .....	2-3

## 3. EtherNet/IP 适配器设置和诊断

3.1. EtherNet/IP Adapter 设置 .....	3-2
3.2. EtherNet/IP Adapter 诊断 .....	3-5

## 4. EtherNet/IP 扫描器设置和诊断

4.1. SYCON.net .....	4-2
4.2. EtherNet/IP 网络组成 .....	4-3
4.3. EtherNet/IP 扫描器设置 .....	4-8
4.4. EtherNet/IP 扫描器诊断 .....	4-10

## 5. 命令语说明

5.1. EtherNet/IP I/O Mapping .....	5-2
5.2. 通信异常相关输出信号分配 .....	5-3

## 目录

### 图纸目录

图 1.1 EtherNet/IP 网络 .....	1-3
图 1.2 BD525 EtherNet/IP 通信板 .....	1-4
图 2.1 RJ45 插口 PIN MAP .....	2-2
图 2.2 Direct 电缆连接 .....	2-3
图 2.3 Crossover 电缆连接 .....	2-3
图 2.4 Direct 电缆连接 .....	2-4
图 2.5 Crossover 电缆连接 .....	2-4
图 3.1 实时以太网设置和诊断菜单 .....	3-2
图 3.2 EtherNet/IP Adapter 设置画面 .....	3-3
图 3.3 IP 地址设置画面 .....	3-3
图 3.4 I/O 设置画面 .....	3-4
图 3.5 功能 On/Off 设置画面 .....	3-4
图 3.6 EtherNet/IP 诊断画面 .....	3-5
图 4.1 SYCON.net 和 BD525 USB 连接 .....	4-2
图 4.2 实时以太网设置和诊断菜单 .....	4-8
图 4.3 EtherNet/IP 扫描器设置画面 .....	4-9
图 4.4 EtherNet/IP 扫描器诊断画面 .....	4-10
图 5.1 通信错误输出信号分配 .....	5-3



# 現代重工業

### 表格目录

表 5-1 EtherNet/IP 输出入数据 .....	5-2
-------------------------------	-----



# 現代重工業 概要

1



## 1. 概要

EtherNet/IP

### 1.1. 预备知识

为了解本说明书，需掌握如下知识。

- Hi5 机器人控制器的使用方法
- 以太网相关基本知识



## 1.2. EtherNet/IP 概要

EtherNet/IP 是由 CI(ControlNet International)和 ODVA(Open Device Vendor Association)开发的基于以太网的开放式产业用通信协议。

可将工厂的传感器、远程 IO、电机驱动器、HMI、PLC、机器人控制器等装置连接到 EtherNet/IP 网络，而与制造商无关。

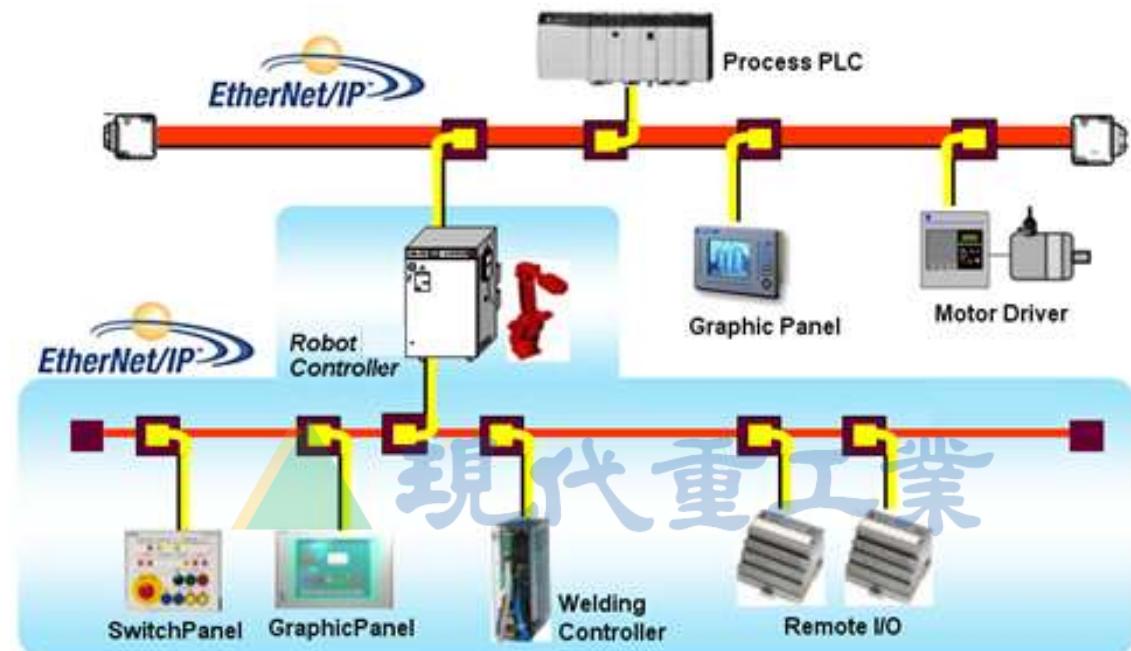


图 1.1 EtherNet/IP 网络

EtherNet/IP 根据通信功能，可区分为 scanner class、adapter class、messaging class 三种产品群。

### ■ Scanner Class

是属于原现场总线 Master 的产品，可向 EtherNet/IP 适配器或 EtherNet /IP 扫描器申请 I/O 数据连接。

### ■ Adapter Class

是属于原现场总线 Slave 的产品，相当于通过扫描器申请的实时 I/O 数据连接的 Target。适配器如不通过扫描器则无法自行收发实时 I/O 数据。

### ■ Messaging Class

对于所有 Class 的产品，可进行 Explicit 信息收发的产品，不支持实时的 I/O 数据收发。例如有程序上传/下载用计算机接口卡、网络设置工具等。

### 1.3. BD525 板外观

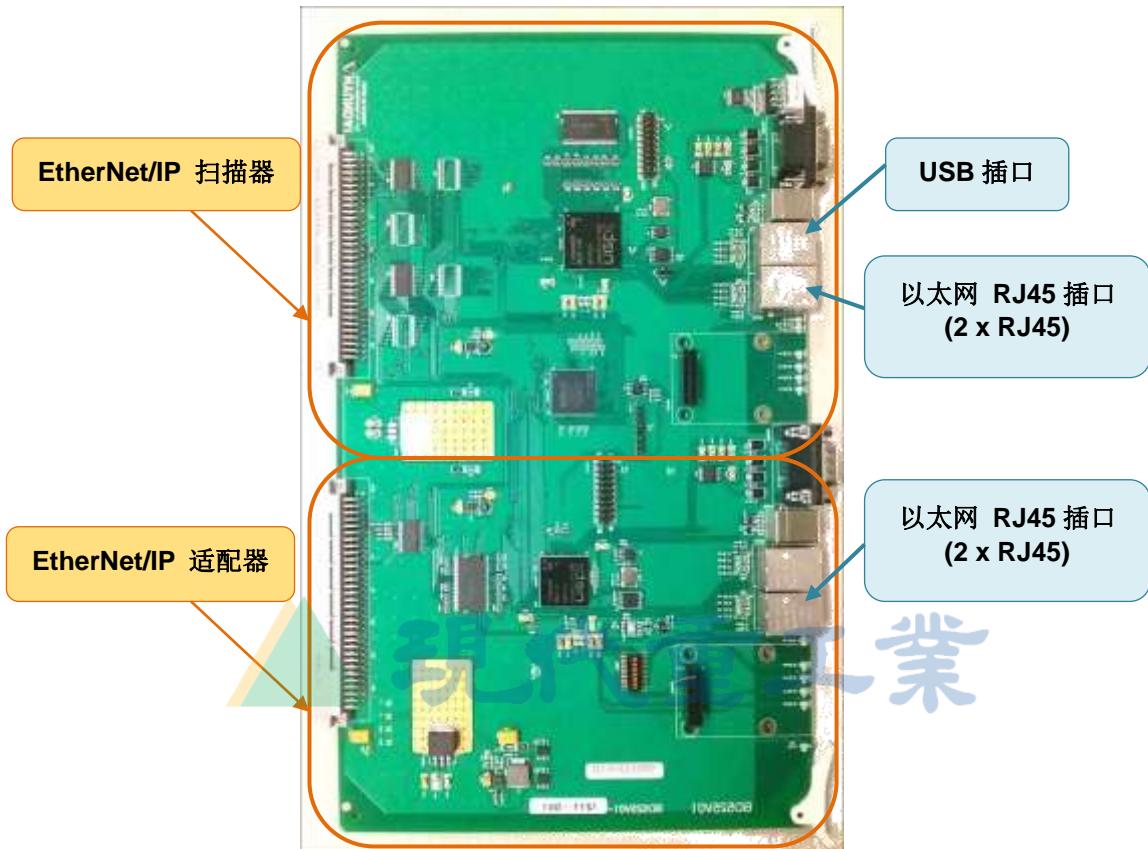


图 1.2 BD525 EtherNet/IP 通信板

BD525 EtherNet/IP 板支持相当于原现场总线 Master 的 EtherNet/IP 扫描器 1Channel，相当于原现场总线 Slave 的 EtherNet/IP 适配器 1Channel。

EtherNet/IP 扫描器需要另外的 Configuration SW 即 SYCON.net 来进行网络设置，SYCON.net 和 BD525 板用 USB 进行连接。

EtherNet/IP 适配器无需单独软件，通过示教器设置 IP 地址、输出入数据大小等。

生产时根据需要，也有可能不安装 EtherNet/IP 扫描器或 EtherNet/IP 适配器 相关部件。

## 1.4. BD525 EtherNet/IP 规格

输出入数据大小	最大 120Bytes
输出入数据 Mapping	EtherNet/IP 扫描器 = FB1 Object EtherNet/IP 适配器 = FB3 Object
I/O 连接 (I/O Connection)	1 exclusive owner, up to 2 listen only
I/O 连接模式 (IO Connection type)	循环, 最低循环时间 = 1ms
通信速度	10/100 Mbit/s (支持 Auto-Negotiation)
数据传输层 (Data transport layer)	Ethernet II, IEEE 802.3
内置开关功能 (Integrated switch)	支持
重置服务 (Reset service)	支持



現代重工業





现代重工业

2  
以太网连接



## 2. 以太网连接

EtherNet/IP

### 2.1. 通信连接器

为连接 Ethernet, BD525 提供 EtherNet/IP 扫描器、适配器各两个 RJ45 插口。两个 Ethernet 端口通过内部开关(Switch)连接。

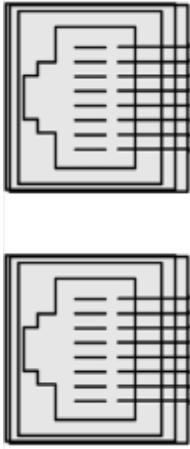
	Pin 编号	信号	含义
	1	TD+	发送数据 +
	2	TD-	发送数据 -
	3	RD+	接收数据 +
	4	未使用	
	5	未使用	
	6	RD-	接收数据 -
	7	未使用	
	8	未使用	

图 2.1 RJ45 插口 PIN MAP

## 2.2. 通信电缆

要连接 BD525 EtherNet/IP 板的网络，要用 CAT5 以上的电缆和 RJ45 连接器连接到 Hub、开关、其他 EtherNet/IP 装置，此时 BD525 板支持 Auto Crossover 功能，均能进行 Direct 或 Crossover 连接。

- 连接到 Hub 或开关(Switch)时

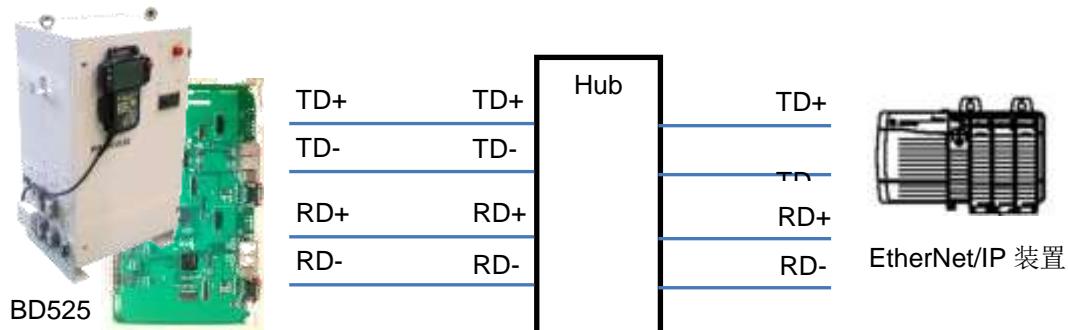


图 2.2 Direct 电缆连接

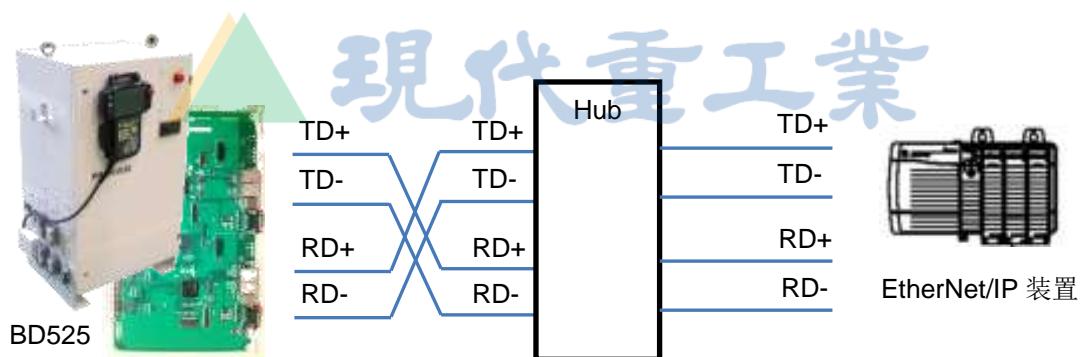


图 2.3 Crossover 电缆连接

- 直接连接到 EtherNet/IP 装置上时



图 2.4 Direct 电缆连接

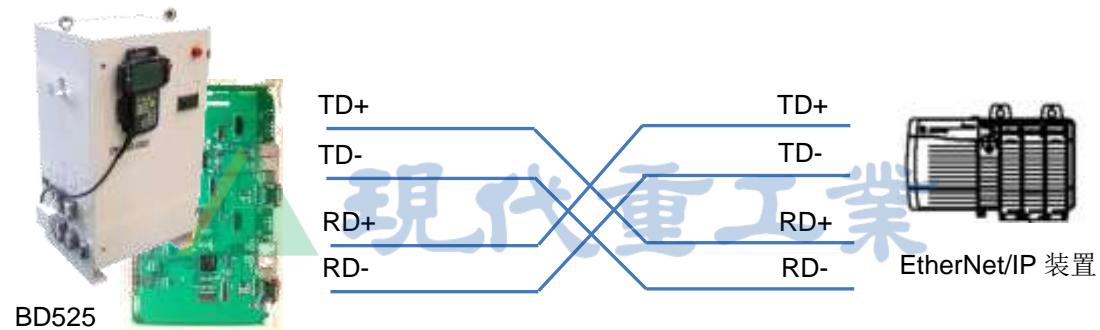


图 2.5 Crossover 电缆连接

为提高抗扰度(Noise Immunity) 建议使用 **STP(Shielded Twisted Pair)** 电缆, 有关电缆布线的详细内容请参阅 ODVA 的 Media Planning and Installation Manual。



3

现代重工业  
EtherNet/IP  
适配器  
设置和诊断



### 3. EtherNet/IP 适配器设置和诊断

EtherNet/IP

#### 3.1. EtherNet/IP Adapter 设置

如要使用 EtherNet/IP Adapter 需设置 IP 地址及输出入数据大小等。请按如下程序进行设置。

- (1) 选择『[F2]: 系统』 → 『2: 控制参数』 → 『2: 输入/输出信号设置』 → 『14: 设置并检查实时以太网』项。



图 3.1 实时以太网设置和诊断菜单

### 3. EtherNet/IP 适配器设置和诊断

- (2) EtherNet/IP Adapter 相当于 3 号 Channel，用『[F3]: 上一画面』或『[F4]: 下一画面』键转到 3 号 Channel 后确认装置类型是否显示“EtherNet/IP Adapter”。



图 3.2 EtherNet/IP Adapter 设置画面

- (3) 设置 IP 地址、子网掩码、默认网关等以太网信息。

IP 地址 = 192.168.1.69  
子网掩码 = 255.255.255.0  
网关 = 192.168.1.1

图 3.3 IP 地址设置画面

(4) 设置输出入数据大小及发生通信故障时的输入数据处理选项。

通讯故障时输入 =  清除  保持  
 I/O 大小 输入 =  Bytes  
 输出 =  Bytes

图 3.4 I/O 设置画面

■ 通信故障时输入:

发生 EtherNet/IP 通信故障时的输入数据(FB3.X)处理选项。设置为 **Clear** 时出现通信错误时所有输入数据清为零，设置成 **Hold** 时出现通信错误仍将保持最后的有效值。

■ I/O 大小:

以 **EtherNet/IP Scanner** 为基准设置输出入数据大小。机器人控制器为基准时输入相当于 **FB3.Y**，输出相当于 **FB3.X**。输出入数据的默认大小是 **120Byte**，供参考。

(5) 如要使用 EtherNet/IP Adapter 功能，将其置于 On 后点击应用或完成键。



图 3.5 功能 On/Off 设置画面

\* 参考:

EtherNet/IP 适配器设置有所变更时，为应用新的设置值，需要重置功能(Off → On)或重启机器人控制器。

### 3.2. EtherNet/IP Adapter 诊断

可在示教器上确认 EtherNet/IP Adapter 的通信状态、设置状态、错误信息等诊断信息。

- (1) 选择『[F2]: 系统』 → 『2: 控制参数』 → 『2: 输入/输出信号设置』 → 『14: 实时以太网设置和诊断』项。
- (2) EtherNet/IP Adapter 相当于 3 号 Channel, 用『[F3]: 上一画面』和『[F4]: 下一画面』键 转到 3 号 Channel。



图 3.6 EtherNet/IP 诊断画面

(3) 可确认装置状态、设置状态、错误代码等信息。

#### ■ 装置状态

LED	含义	颜色	状态	备注
通信	EtherNet/IP 通信状态	●(绿色)	执行通信	
		○(白色)	停止通信	
动作 (Run)	EtherNet/IP 设置状态	●(绿色)	设置正常	
		○(白色)	设置异常	
准备 (Ready)	EtherNet/IP 装置状态	●(黄色)	装置正常	
		○(白色)	装置异常	
Error	EtherNet/IP 错误状态	●(红色)	发生错误	参考错误代码
		○(白色)	没有错误	

#### ■ 设置状态

LED	含义	颜色	状态	备注
锁定设置	锁定设置	●(绿色)	锁定	
		○(白色)	解锁	
等待新设置	等待是否进行新设置	●(绿色)	等待设置	
		○(白色)	没有设置	
需要重置	需重置装置	●(绿色)	需要重置	
		○(白色)	无需重置	
总线 ON	总线通信执行状态	●(绿色)	开始通信	
		○(白色)	终止通信	

### 3. EtherNet/IP 适配器设置和诊断

#### ■ 网络状态

状态	含义
正常	以太网通信正常
停止	以太网通信停止
IDLE	没有通信的状态
OFFLINE	网络 Offline 状态

#### ■ 错误代码

错误代码	含义
0x00000000	没有错误
0xC0000145	以太网电缆连接不良
0xC0000144	出现重复的 IP 地址
0xC0000142	连接时间到
0xC0000141	解除连接
0xC0000140	其他网络异常
其他	咨询制造商

#### ■ 错误次数: 通信错误累计次数





現代重工業

4

EtherNet/IP

扫描器

设置和诊断



## 4. EtherNet/IP 扫描器设置和诊断

EtherNet/IP

### 4.1. SYCON.net

BD525 EtherNet/IP 适配器可用示教器进行设置和诊断，反之，如要设置 EtherNet/IP 扫描器则需要单独的网络组成工具即 SYCON.net 这一 Windows 用软件。 SYCON.net 和 BD525 板之间支持 USB 连接。

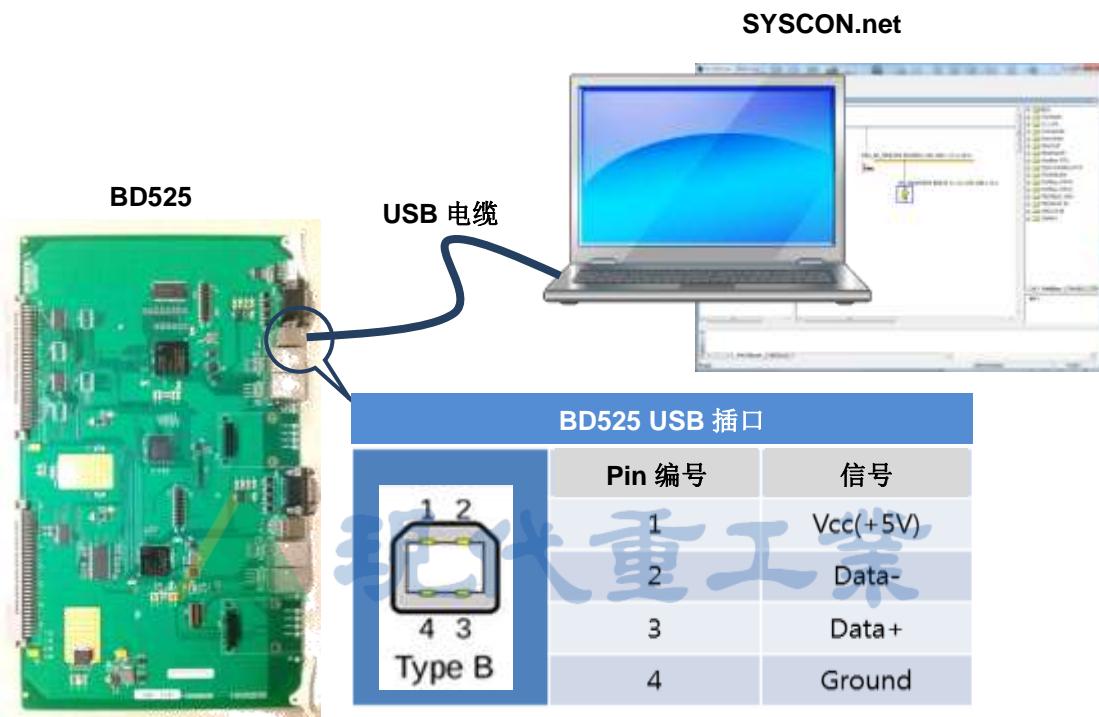


图 4.1 SYCON.net 和 BD525 USB 连接

### 4.2. EtherNet/IP 网络组成

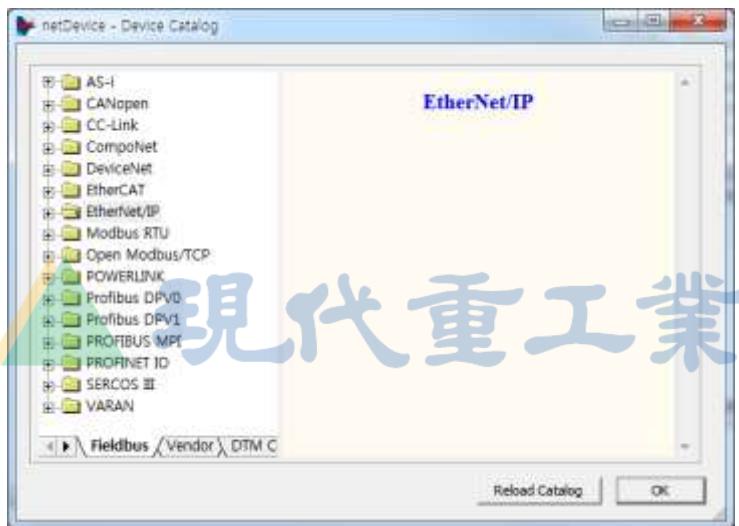
如要组成 BD525 EtherNet/IP 扫描器的网络，请按下列程序执行。详细内容请参看 DTM for EtherNet/IP Scanner Devices 手册。

#### (1) 在 SYCON.net 上注册 EtherNet/IP 适配器

运行 Network > Import Device Description，注册拟要连接到 EtherNet/IP 扫描器上的 EtherNet/IP 适配器的 EDS 文件以添加到 SYCON.net 的 Device catalog。

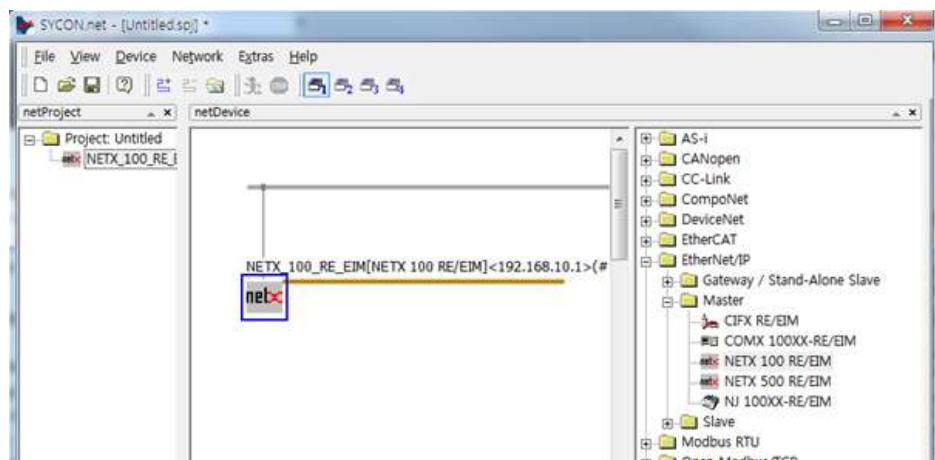
#### (2) 重新下载 Device Catalog

运行 Network > Device Catalog 后点击 Reload Catalog 键，重新下载 SYCON.net 的 Device Catalog 以显示新注册的适配器。



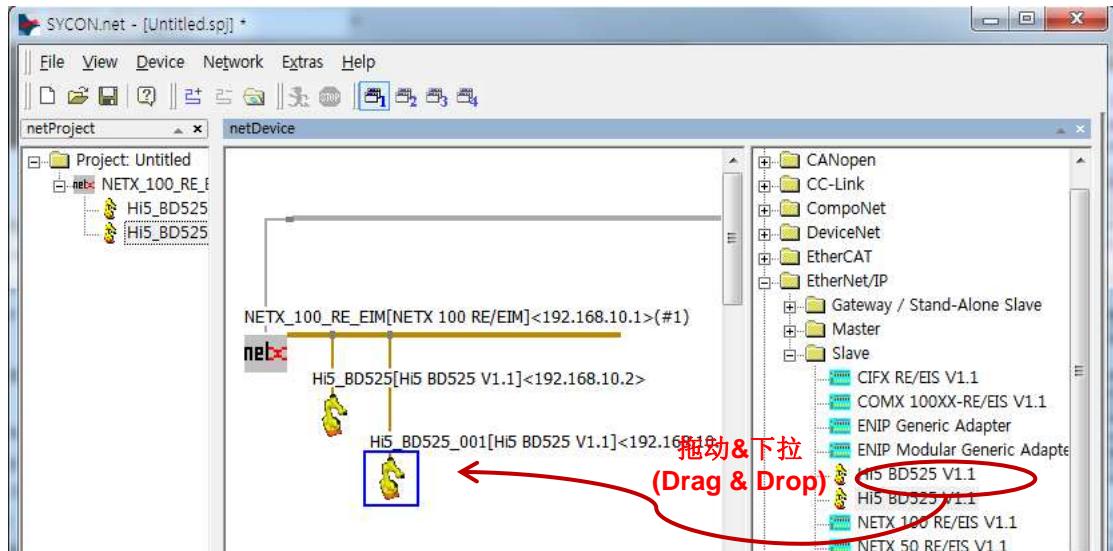
#### (3) 插入 EtherNet/IP 扫描器 NETX 100 RE/EIM

在 SYCON.net 的 Device Catalog 窗口拖动&下拉(Drag & Drop) EtherNet/IP 扫描器到 network view 的 Line 上。BD525 EtherNet/IP 扫描器使用 EtherNet/IP 文档的 Master 文档项目中 NETX 100 RE/EIM 即可。



**(4) 插入 EtherNet/IP 适配器**

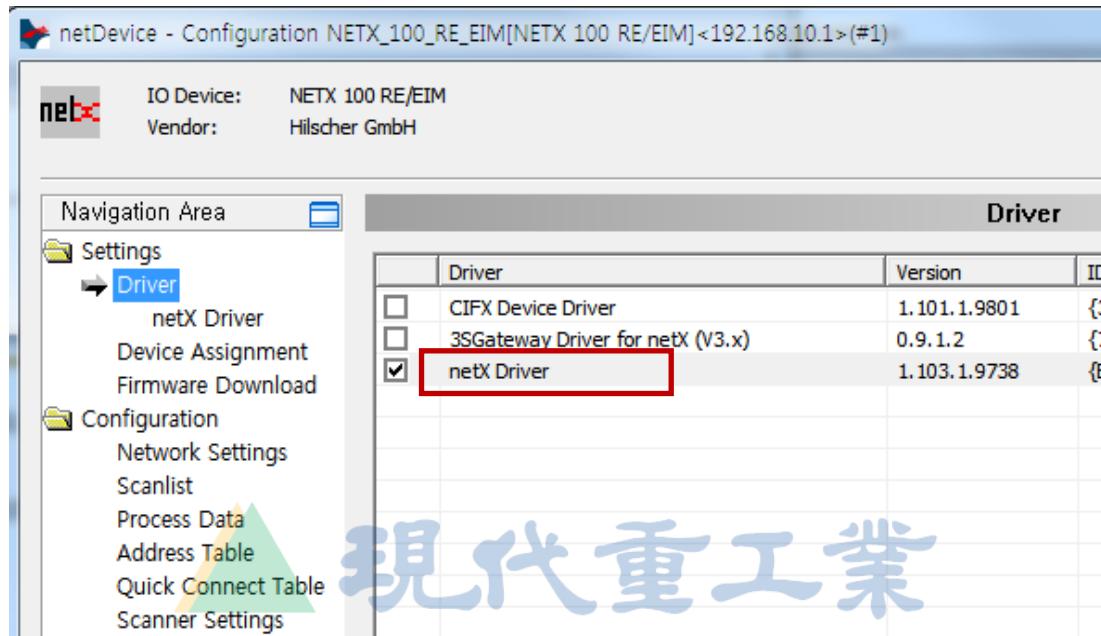
在 SYCON.net 的 Device catalog 窗拖动&下拉拟要连接到 BD525 的 EtherNet/IP 适配器后连接到 network view 的 Bus 上。



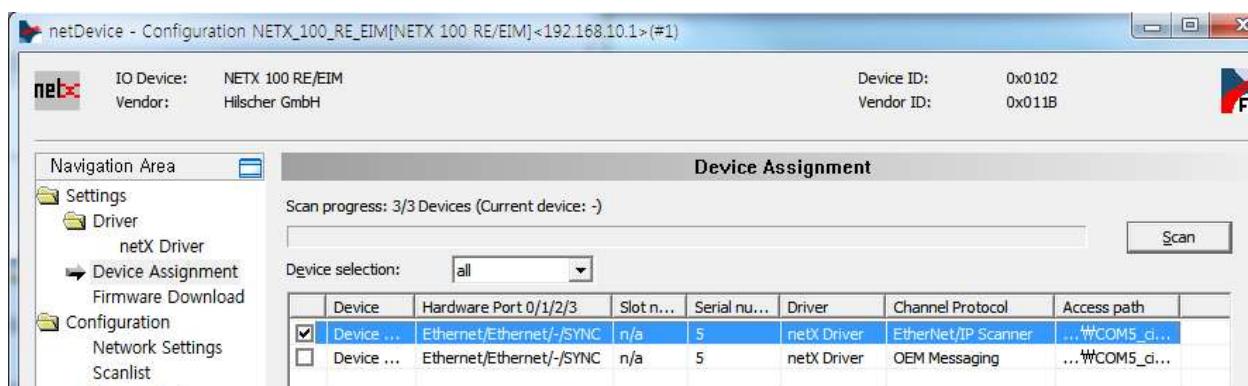
### (5) 设置 EtherNet/IP 扫描器(NETX 100 RE/EIM)

双击 NETX 100 RE/EIM 图标来设置如下项目。

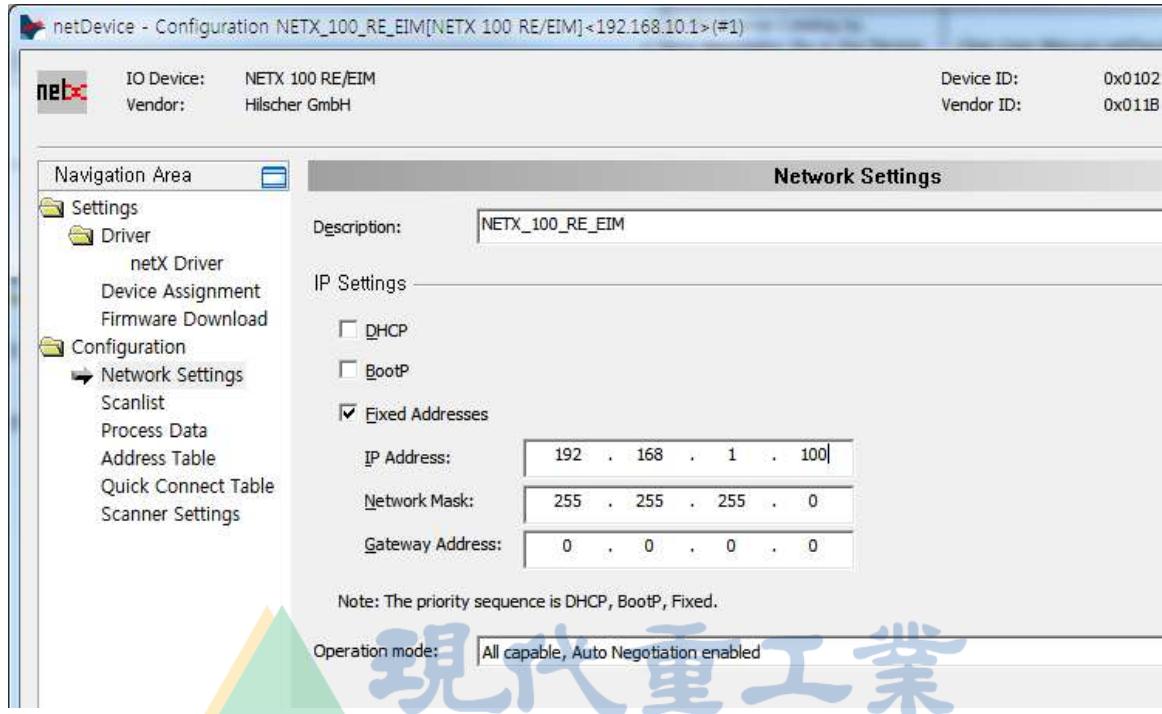
- ① 选择 **Settings > Driver** 来选择“netX Driver”后点击“Apply”键(勾选“netX Driver” 后点击“Apply”键)。



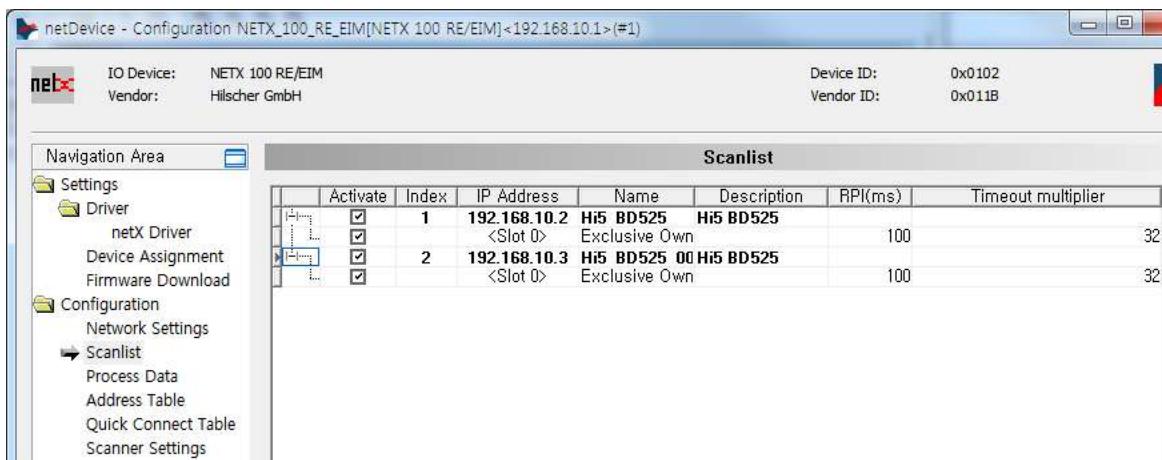
- ② 选择 **Settings > Device Assignment** 来选择扫描器装置后点击“Apply”键，如不出现 EtherNet/IP 扫描器项，将“Device selection”变更为“all”后点击“Scan”键。



- ③ 选择 **Configuration > Network Settings** 设置 EtherNet/IP 扫描器的 IP 地址等网络信息后点击“Apply”键。



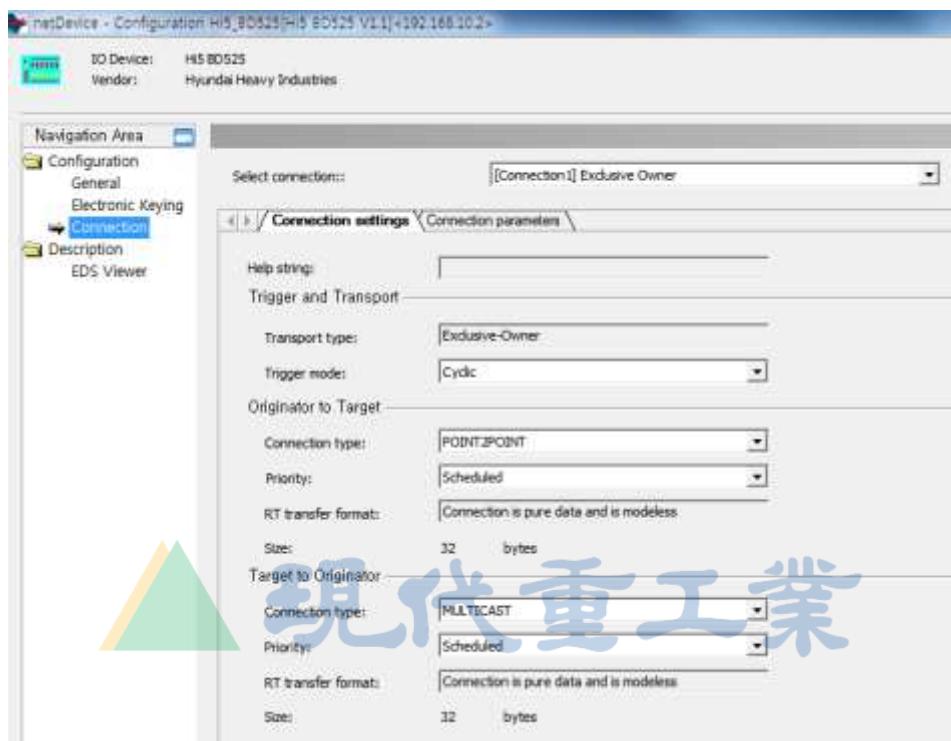
- ④ 选择 **Configuration > Scanlist** 设置 EtherNet/IP 适配器的 IP 地址、名称等后点击“Apply”键。



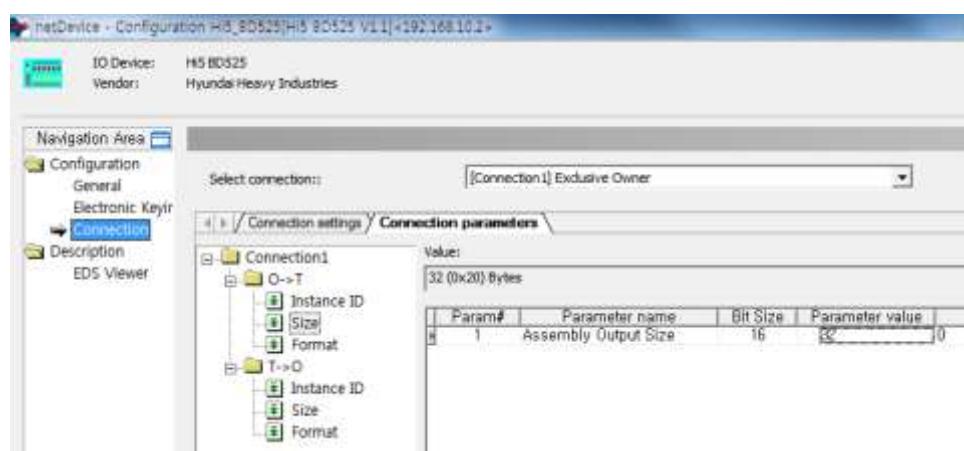
### (6) 设置 EtherNet/IP 适配器

双击 EtherNet/IP 适配器图标来设置下列项目。

- ① 点击 **Configuration > Connection** 来设置“Connection settings”。



- ② 在 Connection Parameter 选项卡设置输出入数据的大小。



### (7) 下载

点击 **Device > Download** 菜单将设置的信息下载到 BD525 EtherNet/IP 扫描器上。

### 4.3. EtherNet/IP 扫描器设置

请按如下程序进行示教器设置以启用 EtherNet/IP 扫描器。

- (1) 选择『[F2]: 系统』 → 『2: 控制参数』 → 『2: 输入/输出信号设置』 → 『14: 实时以太网设置和诊断』项。



图 4.2 实时以太网设置和诊断菜单

#### 4. EtherNet/IP 扫描器设置和诊断

- (2) EtherNet/IP 扫描器相当于 1 号 Channel，用『[F3]: 上一画面』或『[F4]: 下一画面』键转到 1 号 Channel 确认装置类型是否显示“EtherNet/IP Scanner”。



图 4.3 EtherNet/IP 扫描器设置画面

- (3) 出现通信故障时可选择输入选项。出现 EtherNet/IP 通信故障时将输入数据(FB1.X)的处理选项设置为 Clear 时，出现通信故障后所有输入数据就会清为零，相反设置为 Hold 时出现通信故障时及保持最后的有效值。

- (4) 如要使用 EtherNet/IP 扫描器功能，将其置于"On"后点击"应用"或"完成"键

#### 4.4. EtherNet/IP 扫描器诊断

可在示教器上确认 EtherNet/IP 扫描器的通信状态、设置状态、错误信息等各种诊断信息。

(1) 选择『F2]: 系统』 → 『2: 控制参数』 → 『2: 输入/输出信号设置』 → 『14: 实时以太网设置和诊断』项。

(2) EtherNet/IP 扫描器相当于 1 号 Channel, 用『[F3]: 上一画面』和『[F4]: 下一画面』键转到 1 号 Channel。



图 4.4 EtherNet/IP 扫描器诊断画面

可确认装置状态、设置状态、错误代码等信息。

### ■ 装置状态

LED	含义	颜色	状态	备注
通信	EtherNet/IP 通信状态	●(绿色)	执行通信	
		○(白色)	停止通信	
动作 (Run)	EtherNet/IP 设置状态	●(绿色)	设置正常	
		○(白色)	设置异常	
准备 (Ready)	EtherNet/IP 装置状态	●(黄色)	装置正常	
		○(白色)	装置异常	
Error	EtherNet/IP 错误状态	●(红色)	发生错误	参考错误代码
		○(白色)	没有错误	

### ■ 设置状态

LED	含义	颜色	状态	备注
锁定设置	锁定设置	●(绿色)	锁定	
		○(白色)	解锁	
等待新设置	等待是否进行新设置	●(绿色)	等待设置	
		○(白色)	没有设置	
需要重置	需重置装置	●(绿色)	需要重置	
		○(白色)	无需重置	
总线 ON	总线通信执行状态	●(绿色)	开始通信	
		○(白色)	终止通信	

■ 网络状态

状态	含义
正常	以太网通信正常
停止	以太网通信停止
IDLE	没有通信的状态
OFFLINE	网络 Offline 状态

■ 错误代码

错误代码	含义
0x00000000	没有错误
0xC0000145	以太网电缆连接不良
0xC0000144	出现重复的 IP 地址
0xC0000142	连接时间到
0xC0000141	解除连接
0xC0000140	其他网络异常
其他	咨询制造商

■ 错误次数: 显示通信错误累计次数。

■ Slave 状态

Slave 状态	含义
正常	无错误
错误	一个以上的 EtherNet/IP 适配器出现通信错误

■ 错误 Slave 个数: 显示出现通信异常的 EtherNet/IP 适配器个数。



現代重工業

5  
I/O Mapping



## 5. I/O Mapping

EtherNet/IP

### 5.1. EtherNet/IP I/O Mapping

BD525 EtherNet/IP 扫描器和适配器的输出入数据将各自映射到机器人语言及内置 PLC 的 FB1 和 FB3 客体上。拥有 960 个 X 输入和 960 个 Y 输出，如下表所示，可各自通过 5 种类型(type)接近。

表 5-1 EtherNet/IP 赋出入数据

区分		指令语法	大小	说明	备注
BD525 EtherNet/IP 扫描器	控制器 输出	FB1.Y1~960	960	Bit 信号输出	
		FB1.YB1~120	120	Byte 信号输出	
		FB1.YW1~60	60	Word 信号输出	
		FB1.YL1~30	30	Double word 信号输出	
		FB1.YF1~30	30	Float 信号输出	
	控制器 输入	FB1.X1~960	960	Bit 信号输入	EtherNet/IP 扫描器基准 → 输入
		FB1.XB1~120	120	Byte 信号输入	
		FB1.XW1~60	60	Word 信号输入	
		FB1.XL1~30	30	Double word 信号输入	
		FB1.XF1~30	30	Float 信号输入	
BD525 EtherNet/IP 适配器	控制器 输出	FB3.Y1~960	960	Bit 信号输出	EtherNet/IP 扫描器基准 → 输入
		FB3.YB1~120	120	Byte 信号输出	
		FB3.YW1~60	60	Word 信号输出	
		FB3.YL1~30	30	Double word 信号输出	
		FB3.YF1~30	30	Float 信号输出	
	控制器 输入	FB3.X1~960	960	Bit 信号输入	EtherNet/IP EtherNet/IP 扫描器基准 → 输入
		FB3.XB1~120	120	Byte 信号输入	
		FB3.XW1~60	60	Word 信号输入	
		FB3.XL1~30	30	Double word 信号输入	
		FB3.XF1~30	30	Float 信号输入	

## 5.2. 通信异常相关输出信号分配

可设置为出现 EtherNet/IP 通信故障时打开指定的 hard wired 输出信号。

- (1) 选择『[F2]: 系统』 → 『2: 控制参数』 → 『2: 输入/输出信号设置』 → 『4: 输出信号分配』项。
- (2) 用『[F4]: 上一画面』和『[F5]: 下一画面』键进行移动，在“现场总线故障”项目输入所需信号编号后点击『[F7]: 完成』键进行保存。

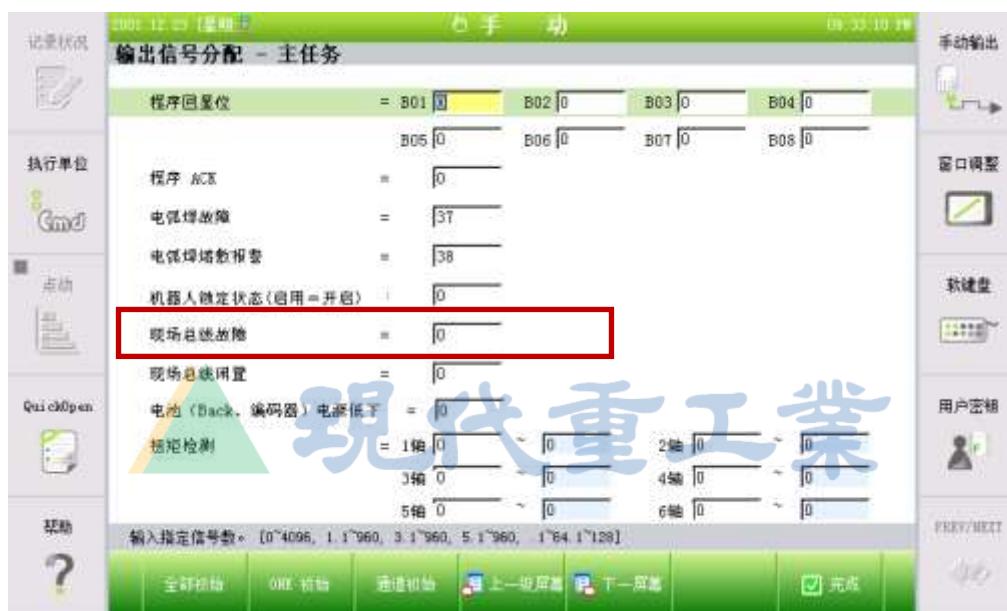


图 5.1 通信错误输出信号分配





■ Head Office  
1, Jeonha-dong, Dong-gu, Ulsan, Korea  
TEL : 82-52-230-7901 / FAX : 82-52-230-7900

■ BEIJING HYUNDAI  
JINGCHENG MACHINERY CO.,LTD.  
NO.2NANLI,LUGOUQIAO, FENGTAI  
DISTRICT,BEIJING  
TEL : 86-010-8321-2588 / FAX : 86-010-8321-2188  
E-Mail : [robot\\_as@yahoo.com.cn](mailto:robot_as@yahoo.com.cn)  
POST CODE : 100072

■ 韩国现代重工业本部  
蔚山市东区田下洞 1 番地  
TEL : 82-52-230-7901 / FAX : 82-52-230-7900

■ 北京现代京城工程机械有限公司  
北京市丰台区卢沟桥南里 2 号  
电话 : 86-010-8321-2588 / 传真 : 86-010-8321-218  
8  
电子邮箱 : [robot\\_as@yahoo.com.cn](mailto:robot_as@yahoo.com.cn)  
邮编 : 100072